

Name, Vorname	Matrikel-Nr. bzw. Kennzeichen	Aufg.1	Aufg.2	Aufg.3	Aufg.4	$\Sigma$	Note

**Klausur (Modulprüfung) zum Lehrerweiterbildungskurs 4Q  
'Lineare Algebra/Analytische Geometrie II'  
SoSe 2016**

**Bearbeiten Sie bitte drei der vier folgenden Aufgaben!**

Falls Sie alle vier Aufgaben bearbeitet haben sollten, **kennzeichnen Sie bitte, welche drei Aufgaben gewertet werden sollen!**

Zur vollständigen Lösung einer Aufgabe gehört, wenn nicht anders angegeben, auch die stilistisch einweindfreie Darstellung des Gedankenganges.

Pro gelöster Aufgabe erhalten Sie 10 Punkte, also maximal 30 Punkte.

Eigener nicht-programmierbarer Taschenrechner ist erlaubt.

**Aufgabe 1** (Matrixdarstellung, inverse Matrix, Determinante)

Seien  $V$  ein 3-dimensionaler reeller Vektorraum, ferner  $B = (b_1, b_2, b_3)$  eine Basis von  $V$  und  $f : V \rightarrow V$  ein Endomorphismus von  $V$  mit

$$\begin{aligned} f(b_1) &= b_2 - b_3 \\ f(b_2) &= -b_1 + b_2 \\ f(b_3) &= b_1 - b_2 + b_3 \end{aligned}$$

(i) Geben Sie (ohne Begründung) die Matrix  $A = M_B^B(f)$  an!

*Hinweis:* Falls Sie sich nicht sicher sind, ob Sie die richtige Matrix angegeben haben,

wählen Sie für die weiteren Aufgabenteile statt  $A$  die Matrix  $A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  und

statt  $f$  die zu  $A_1$  gehörende lineare Abbildung  $f_1$  !

(ii) Zeigen Sie:  $\det(A) \neq 0$ .

(iii) Berechnen Sie  $A^{-1}$

(iv) Welchen Wert hat  $\det(A^{-1})$ ?

(v) Geben Sie eine kurze Begründung dafür an, dass  $f$  invertierbar ist!

(vi) Berechnen Sie  $f^{-1}(b_2)$ .

**Aufgabe 2**

(Eigenwert, charakteristisches Polynom, Eigenbasis, Diagonalisierbarkeit)

Sei  $A_t = \begin{pmatrix} 0 & 0 & t-1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  eine reelle Matrix mit  $t \in \mathbb{R}$ .

- (a) Berechnen Sie das charakteristische Polynom von  $A_t$  !
- (b) Bestimmen Sie die (reellen!) Eigenwerte von  $A_t$  in Abhängigkeit von  $t$  !
- (c) Existiert für  $t > 0$  eine Basis des  $\mathbb{R}^3$  aus Eigenvektoren? (Wenn ja, so müssen Sie diese nicht angeben!)
- (d) Berechnen Sie im Falle  $t \leq 0$  den zu  $A_t$  gehörenden Eigenraum!
- (e) Ist  $A_t$  mit  $t \leq 0$  diagonalähnlich?

**Aufgabe 3** (Eigenwerte–theoretisch)

Seien  $V$  ein endlich-dimensionaler Vektorraum über dem Körper  $K$  und  $f : V \rightarrow V$  ein Endomorphismus von  $V$ . Sei ferner  $A$  eine  $n \times n$ -Matrix über  $K$  ! Zeigen Sie:

1. Ist  $f$  ein Automorphismus und  $\lambda$  ein Eigenwert von  $f$ , so gilt:  $\lambda \neq 0$ .
2. Ist  $f$  ein Automorphismus und  $v$  ein Eigenvektor von  $f$ , so ist  $v$  auch Eigenvektor von  $f^{-1}$ .  
*Lösungshinweis:* Wenden Sie  $f^{-1}$  auf die Gleichung  $f(v) = \lambda v$  an! Ohne Beweis dürfen Sie benutzen, dass  $f^{-1}$  ebenfalls linear ist.
3. Gilt  $A^T \cdot A = E_n$ , und ist  $\lambda$  Eigenwert von  $A$ , so ist  $\lambda \neq 0$  und  $\frac{1}{\lambda}$  ebenfalls Eigenwert von  $A$ .  
*Lösungshinweis:* Betrachten Sie  $E_n v$  zum Eigenvektor  $v$  von  $A$  zum Eigenwert  $\lambda$ . Ohne Beweis dürfen Sie folgenden Satz verwenden: Die (quadratischen) Matrizen  $A$  und  $A^T$  besitzen die gleichen Eigenwerte.

**Aufgabe 4** (orthogonale Abbildung, Skalarprodukt)

1. Sei  $(V, \Phi)$  ein euklidischer Vektorraum (also reeller Vektorraum mit Skalarprodukt  $\Phi$ ); sei ferner  $f$  ein Automorphismus von  $V$ , der mit dem Skalarprodukt  $\Phi$  verträglich ist (, also ein SKP-Automorphismus von  $(V, \Phi)$ )! . Zeigen Sie, dass  $f$  die Orthogonalität von Vektoren erhält, dass also für alle  $v, w \in V$  gilt:

$$v \perp_{\Phi} w \iff f(v) \perp_{\Phi} f(w).$$

2. Gibt es ein Skalarprodukt  $g$  auf  $\mathbb{R}^2$  mit

$$(*) \quad (0, 1) \perp_g (-1, 1) \quad \text{und} \quad \|(0, 1)\|_g = 1 = \|(-1, 1)\|_g?$$

*Lösungshinweis:*

- (i) Bestimmen Sie zunächst die Matrix  $A_g$  einer symmetrischen Bilinearform, die (\*) erfüllt!
- (ii) Zeigen Sie, dass  $g$  positiv definit ist.  
 Hinweis:  $2x^2 + 2xy + y^2 = x^2 + (x^2 + 2xy + y^2)$ .

## Lösungsskizzen

### zu Aufgabe 1

(i)

$$M_B^B(f) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(ii)/(iii) Wir berechnen die Determinante und die Inverse von  $A$  gemeinsam durch (auch für die Determinantenberechnung zulässige) elementare Zeilenumformungen:

$$\begin{aligned} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 0 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) &\rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) & \begin{array}{l} (z'_1 = z_1 + z_2 \\ z'_2 = z_2 + z_3) \end{array} \\ &- \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) & (z'_3 = z_3 + z'_1) \end{aligned}$$

Da jeweils zu Zeilen nur Linearkombinationen von anderen Zeilen addiert wurden, ist  $\det(A) = \det(E_3) = 1$  (siehe linke Seite der erhaltenen Matrix). Ferner folgt (mit der rechten Seite der Matrix)

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

*Alternativ* kann man  $\det A$  auch mit der Formel von Sarrus oder mit der Entwicklung nach Laplace berechnen.

(iv) Da  $\det A = 1$  ist, gilt  $\det(A^{-1}) = (\det A)^{-1} = 1$ .

*Alternativ* lässt sich  $\det(A^{-1})$  mit Laplace oder Sarrus direkt aus  $A^{-1}$  berechnen.

(v) Wegen  $\det(f) = \det(M_B^B(f)) \neq 0$  ist  $f$  regulär und lässt sich (nach einem Satz aus der Vorlesung) invertieren.

(vi) Es gilt  $f^{-1}(b_2) = b_1 + b_2 + b_3$  z.B. wegen  $A^{-1} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

## zu Aufgabe 2

(a)

$$\begin{aligned}\chi_A(x) &= \det(A - xE) = \begin{vmatrix} -x & 0 & t-1 \\ 0 & -x & 1 \\ 1 & 1 & -x \end{vmatrix} = -x^3 + x(t-1) + x \\ &= -x^3 + xt = -x(x^2 - t).\end{aligned}$$

(b) Als Eigenwerte kommen nach Teil 1 also in Frage  $\lambda_1 = 0$ ,  $\lambda_{2/3} = \pm\sqrt{t}$ . Im Falle  $t > 0$  gibt es daher 3 verschiedene Eigenwerte, im Fall  $t = 0$  den einzigen Eigenwert  $\lambda_1 = 0$  in algebraischer Vielfachheit 3 und im Falle  $t < 0$  den reellen Eigenwert  $\lambda_1 = 0$  in Vielfachheit 1.

(c) Wenn  $t > 0$  ist, dann sind die drei Eigenwerte verschieden, also gibt es drei zugehörige Eigenvektoren, die den Raum  $\mathbb{R}^3$  aufspannen ( $A$  ist diagonalisierbar).

(d)/(e) Im Falle  $t \leq 0$  ist  $\lambda = 0$  der einzige Eigenwert von  $A$  (s. Teil 2!). Nun gilt

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & t-1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff z = 0 \wedge x + y = 0.$$

Der zugehörige Eigenraum ist  $\text{Eig}(A_t, 0) = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \mathbb{R}$ . Da dieser eindimensional ist, kann  $A_t$  nicht zu einer Diagonalmatrix ähnlich sein.

## zu Aufgabe 3

1. Wäre  $\lambda = 0$ , so existierte ein Eigenvektor  $v \neq 0$  mit  $f(v) = 0 \cdot v = 0$ . Damit wäre  $\text{Kern} f \neq \{0\}$  und  $f$  nicht injektiv.
2. Da  $\lambda$  Eigenwert von  $f$  ist, existiert ein Eigenvektor  $v$  mit  $v \neq 0$  und  $f(v) = \lambda v$ . Nach Teil 1 ist  $\lambda \neq 0$ ; da  $f^{-1}$  ebenfalls linear ist, folgt  $v = f^{-1}(\lambda v) = \lambda f^{-1}(v)$  und daraus  $\lambda^{-1}v = f^{-1}(v)$ . Also ist  $v$  auch Eigenvektor zum Eigenwert  $\lambda^{-1}$  von  $f^{-1}$ .
3. Aus  $Av = \lambda v$  und  $v \neq 0$  folgt  $0 \neq v = E_3 v = A^T A v = A^T \cdot \lambda v = \lambda A^T v$ , also  $\lambda \neq 0$  und  $A^T v = \lambda^{-1}v$ . Nach Lösungshinweis haben  $A$  und  $A^T$  die gleichen Eigenwerte. Also ist  $\lambda^{-1}$  auch Eigenwert von  $A$ .

## zu Aufgabe 4

1. Mit der Definition  $v \perp_g w : \iff \Phi(v, w) = 0$  gilt (wegen der Verträglichkeit von  $\Phi$  und  $f$ ) für alle  $v, w \in V$ :

$$v \perp_{\Phi} w \iff \Phi(v, w) = 0 \iff \Phi(f(v), f(w)) = 0 \iff f(v) \perp_{\Phi} f(w).$$

2. Existiert ein Skalarprodukt  $g$  der geforderten Eigenschaften? Sei

$$A_g = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \gamma \end{pmatrix}$$

die (symmetrische !) Fundamentalmatrix einer symmetrischen Bilinearform  $g$  (bzgl. der kanonischen Basis)!

(i) Es muss dann wegen (\*) gelten:

$$0 = (0 \ 1) \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = (\beta \ \gamma) \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = -\beta + \gamma$$

und damit

$$1 = (0 \ 1) \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \beta$$

und schließlich

$$1 = (-1 \ 1) \begin{pmatrix} \alpha & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \alpha - 1.$$

Als einzige Möglichkeit bleibt  $A_g = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

Umgekehrt (!) erfüllt eine (symmetrische) Bilinearform  $g$  mit dieser Matrix die Forderungen (\*)

(ii) Zu untersuchen bleibt, ob diese Matrix (und damit  $g$ ) positiv definit ist:

$$\begin{aligned} g(\xi, \eta), (\xi, \eta) &= (\xi \ \eta) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix} = (2\xi + \eta)\xi + (\xi + \eta)\eta \\ &= 2\xi^2 + 2\xi\eta + \eta^2 = \xi^2 + (\xi + \eta)^2 \geq 0 \end{aligned}$$

für alle  $\xi, \eta \in \mathbb{R}$ . Und  $g((\xi, \eta), (\xi, \eta)) = 0$  gilt nach der vorigen Berechnung nur für  $(\xi, \eta) = (0, 0)$ .

Damit ist nachgewiesen, dass ein Skalarprodukt der angegebenen Eigenschaften existiert.