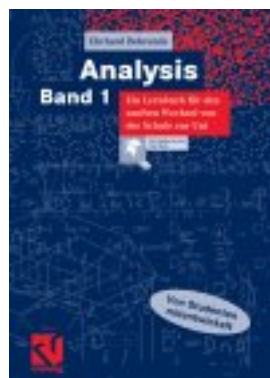


# Sätzeverzeichnis „Analysis Band 1“ von Prof. Dr. Ehrhard Behrends

Ingo Bürk

21. August 2007



# Inhaltsverzeichnis

<b>1 Die Menge <math>\mathbb{R}</math> der reellen Zahlen</b>	<b>3</b>
1.1 Vorbemerkungen . . . . .	3
1.2 Mengen . . . . .	3
1.3 Algebraische Strukturen . . . . .	3
1.4 Angeordneter Körper . . . . .	5
1.5 Natürliche Zahlen, vollständige Induktion . . . . .	6
1.6 Die ganzen und die rationalen Zahlen . . . . .	7
1.7 Das Archimedesaxiom . . . . .	8
1.8 Vollständigkeit . . . . .	8
1.9 Von $\mathbb{R}$ zu $\mathbb{C}$ . . . . .	8
1.10 Wie groß ist $\mathbb{R}$ ? . . . . .	8
1.11 Ergänzungen . . . . .	9
<b>2 Folgen und Reihen</b>	<b>9</b>
2.1 Folgen . . . . .	9
2.2 Konvergenz . . . . .	10
2.3 Cauchy-Folgen und Vollständigkeit . . . . .	13
2.4 Unendliche Reihen . . . . .	14
2.5 Ergänzungen . . . . .	16
<b>3 Metrische Räume und Stetigkeit</b>	<b>18</b>
3.1 Metrische Räume . . . . .	18
3.2 Kompaktheit . . . . .	21
3.3 Stetigkeit . . . . .	23
<b>4 Differentiation (eine Veränderliche)</b>	<b>25</b>
4.1 Differenzierbare Funktionen . . . . .	25
4.2 Mittelwertsätze . . . . .	26
4.3 Taylorpolynome . . . . .	28
4.4 Potenzreihen . . . . .	29
4.5 Spezielle Funktionen . . . . .	32
4.6 Fundamentalsatz der Algebra . . . . .	35

# 1 Die Menge $\mathbb{R}$ der reellen Zahlen

## 1.1 Vorbemerkungen

### 1.2 Mengen

**1.2.1** (Der erste Schritt zum Axiomensystem für  $\mathbb{R}$ ).  $\mathbb{R}$  ist eine Menge.

**Definition 1.2.2.** Angenommen,  $M$  und  $N$  sind Mengen. Wenn dann eine Zuordnungsvorschrift erklärt ist, die jedem Element aus  $M$  genau ein Element aus  $N$  zuordnet, so nennt man das eine Abbildung von  $M$  nach  $N$ .

Ist  $f$  der Name für diese Abbildung, so schreibt man kurz:  $f : M \rightarrow N$  und bezeichnet, für  $x \in M$ , mit  $f(x)$  dasjenige Element aus  $N$ , das  $x$  zugeordnet wird.

**Definition 1.2.3.**  $M$  und  $N$  seien Mengen. Unter einer Relation zwischen Elementen aus  $M$  und  $N$  verstehen wir eine Teilmenge  $R$  von  $M \times N$ . Ist  $R \subset M \times N$  eine Relation, so schreibt man statt  $(x, y) \in R$  auch  $xRy$ .

**Definition 1.2.4.**  $M$  und  $N$  seien Mengen und  $R \subset M \times N$  eine Relation.  $R$  heißt Abbildungsrelation, wenn für jedes  $x \in M$  genau ein  $y \in N$  mit  $(x, y) \in R$  existiert.

### 1.3 Algebraische Strukturen

**Definition 1.3.1.** Sei  $M$  eine Menge. Unter einer inneren Komposition auf  $M$  verstehen wir eine Abbildung von  $M \times M$  nach  $M$ , d.h. eine Zuordnungsvorschrift, die je zwei Elementen aus  $M$  ein weiteres Element aus  $M$  zuordnet. Ist z.B. „ $\circ$ “ die Bezeichnung dieser inneren Komposition, so schreiben wir für  $\circ((c, x))$  - wie es ja eigentlich heißen müsste - kürzer  $x \circ y$ .

**Definition 1.3.2.** „ $\circ$ “ sei eine innere Komposition auf der Menge  $M$ .

(i) „ $\circ$ “ heißt assoziativ, wenn für  $x, y, z \in M$  stets gilt:

$$(x \circ y) \circ z = x \circ (y \circ z).$$

(ii) „ $\circ$ “ heißt kommutativ, wenn

$$c \circ y = y \circ x$$

für alle  $c, x \in M$  ist.

(iii) Ein Element  $e \in M$  heißt neutral bezüglich „ $\circ$ “, wenn  $e \circ x = x \circ e = x$  für jedes  $x \in M$  gilt ( $e$  heißt dann auch eine Einheit bezüglich „ $\circ$ “).

(iv) Sei  $e$  eine Einheit für „ $\circ$ “ und  $x \in M$ . Ein Element  $y \in M$  heißt invers zu  $x$ , wenn  $x \circ y = y \circ x = e$ .

**Satz 1.3.3.** Es sei „ $\circ$ “ eine assoziative innere Komposition auf einer Menge  $M$ .

- (i) Sind  $e_1$  und  $e_2$  neutrale Elemente, so gilt  $e_1 = e_2$ .
- (ii) Wir nehmen an, dass es ein neutrales Element  $e$  zu der Verknüpfung „ $\circ$ “ gibt. Ist dann  $x$  ein beliebiges Element von  $M$  und sind  $y_1$  und  $y_2$  zu  $x$  invers, so ist  $y_1 = y_2$ .

**Definition 1.3.4.** Sei  $K$  eine Menge, auf der zwei innere Kompositionen „ $+$ “ und „ $\cdot$ “ vorgegeben sind.

$K$  (genauer: das Tripel  $(K, +, \cdot)$ ) heißt Körper, wenn gilt:

A1: „ $+$ “ ist assoziativ und kommutativ.

A2: Es existiert in  $K$  ein bzgl. „ $+$ “ neutrales Element, das wir „ $0$ “ nennen wollen.

A3: Für jedes  $x \in K$  gibt es bezüglich „ $+$ “ ein inverses Element, das mit  $-x$  bezeichnet wird.

M1: „ $\cdot$ “ ist assoziativ und kommutativ.

M2: Es existiert in  $K$  ein zu „ $\cdot$ “ neutrales Element, genannt „ $1$ “.

M3: Für jedes  $x \neq 0$  in  $K$  gibt es bezüglich „ $\cdot$ “ ein inverses Element, genannt  $x^{-1}$ .

D: Es gilt das Distributivgesetz, d.h. für  $x, y, z \in K$  ist

$$x \cdot (y + z) = x \cdot y + z \cdot z.$$

Schließlich verlangen wir, dass die Elemente  $1$  und  $0$  verschieden sind.

**1.3.5** (Der zweite Schritt zum Axiomensystem für  $\mathbb{R}$ ).  $\mathbb{R}$  ist ein Körper.

$\mathbb{R}$  ist also eine Menge, auf der zwei innere Kompositionen „ $+$ “ und „ $\cdot$ “ vorgegeben sind, derart, dass für  $(\mathbb{R}, +, \cdot)$  alle Körperaxiome erfüllt sind.

**Satz 1.3.6.**  $(K, +, \cdot)$  sei ein Körper.

- (i) Sind  $x, y \in K$  mit  $x + y = x$ , so ist  $y = 0$  und ist  $x \cdot y = x$ , so folgt im Falle  $x \neq 0$ , dass  $y = 1$  ist.
- (ii) Für jedes  $x \in K$  ist  $0 \cdot x = 0$ .
- (iii)  $-x$  (für alle  $x$ ) und  $x^{-1}$  (für alle  $x \neq 0$ ) sind eindeutig bestimmt, ebenfalls  $0$  und  $1$ .
- (iv)  $(-1)x = -x$  für alle  $x$ .
- (v) Für  $x \neq 0$  ist auch  $x^{-1} \neq 0$ .
- (vi)  $-(-x) = x$  (für alle  $x$ ),  $(x^{-1})^{-1} = x$  (für alle  $x \neq 0$ ).

- (vii) Für  $x \neq 0, y \neq 0$  ist  $x \cdot y \neq 0$  (Nullteilerfreiheit).
- (viii) Für  $x, y \in K$  definieren wir  $x - y := x + (-y)$ . Dann gilt  $x - y = -(y - x)$ .  
Auch vereinbaren wir, dass  $x/y$  die Abkürzung für  $x \cdot y^{-1}$  sein soll, wenn  $y \neq 0$  gilt. Es ist dann  $(x/y)^{-1} = y/x$ , falls  $x$  und  $y$  von 0 verschieden sind.
- (ix)  $-(x + y) = (-x) + (-y)$  (für alle  $x, y$ );  $(xy)^{-1} = x^{-1}y^{-1}$  (für alle  $x, y \neq 0$ ).
- (x)  $(-x)(-y) = xy$ ,  $(-x)y = x(-y) = -(xy)$  (für alle  $x, y$ ).

## 1.4 Angeordneter Körper

**Definition 1.4.1.**  $(K, +, \cdot)$  sei ein Körper und  $P \subset K$ .  $P$  heißt Positivbereich, wenn

- (i) für jedes  $x \neq 0$  in  $K$  ist  $x \in P$  oder  $-x \in P$ ; nie gleichzeitig  $x \in P$  und  $-x \in P$ ;
- (ii) für  $x, y \in P$  ist  $x + y \in P$  sowie  $x \cdot y \in P$ .

Ein Körper zusammen mit einem Positivbereich heißt angeordneter Körper. Für  $x \in P$  schreibt man auch  $x > 0$ .

**1.4.2** (Der dritte Schritt zum Axiomensystem für  $\mathbb{R}$ ).  $\mathbb{R}$  ist ein angeordneter Körper. Genauer: In dem Körper  $(\mathbb{R}, +, \cdot)$  ist eine (von nun an festgehaltene) Teilmenge  $P$ , die Menge der positiven Elemente, ausgezeichnet.

**Satz 1.4.3.** Sei  $(K, +, \cdot, P)$  ein angeordneter Körper.

- (i) 0 gehört nicht zu  $P$ . Die Aussage  $0 < 0$  ist also falsch, und damit lässt sich aus  $x > 0$  immer  $x \neq 0$  folgern.
- (ii)  $x_1 < x_2$  und  $y_1 < y_2$  impliziert  $x_1 + y_1 < x_2 + y_2$  („Ungleichungen dürfen addiert werden“).
- (iii) Aus  $x < y$  und  $z > 0$  folgt  $xz < yz$  („Ungleichungen dürfen mit einer positiven Zahl multipliziert werden“).
- (iv)  $x < y$  impliziert  $x + z < y + z$  für jedes  $z$  („in Ungleichungen darf auf jeder Seite die gleiche Zahl addiert werden“).
- (v)  $x < y$  impliziert  $-y < -x$  („bei Multiplikation mit  $-1$  kehrt sich die Ungleichung um“).
- (vi) Für  $x < y$  und  $z < 0$  ist  $xz > yz$  („Multiplikation mit beliebigen negativen Zahlen kehrt die Ungleichung um“).
- (vii) Für jedes  $x \neq 0$  ist  $x^2 > 0$ ; insbesondere ist  $1 > 0$ .
- (viii) Ist  $x > 0$ , so gilt  $x^{-1} > 0$ , und aus  $x < 0$  folgt  $x^{-1} < 0$ .
- (ix) In den Aussagen (ii) bis (vi) darf „ $<$ “ überall durch „ $\leq$ “ ersetzt werden.

**Korollar 1.4.4.** Sei  $(K, +, \cdot)$  ein Körper. Falls  $-1$  als Summe von Quadraten geschrieben werden kann, so existiert in  $K$  kein Positivbereich (d.h. es ist nicht möglich,  $K$  zu einem angeordneten Körper zu machen).

## 1.5 Natürliche Zahlen, vollständige Induktion

**Definition.**  $K$  bezeichne im Folgenden, sofern nicht anders angegeben, immer den angeordneten Körper  $(K, +, \cdot, P)$ .

**Definition 1.5.1** (Die unkritische Definition von  $\mathbb{N}$ ). Unter den natürlichen Zahlen in  $K$  verstehen wir die Gesamtheit derjenigen Elemente, die sich als endliche Summe von Einsen schreiben lassen, also  $1, 1+1, 1+1+1$ , usw.; üblicherweise schreibt man  $2 := 1+1$ ,  $3 := 1+1+1$ , ... Wir werden hier das Zeichen  $\mathbb{N}$  für die Menge der natürlichen Zahlen in  $K$  verwenden.

**Definition 1.5.2.**  $M$  sei eine Menge und  $\mathcal{M}$  eine Teilmenge der Potenzmenge von  $M$ . Das bedeutet einfach, dass  $\mathcal{M}$  aus gewissen Teilmengen von  $M$  besteht. Unter dem Durchschnitt über das Mengensystem  $\mathcal{M}$  verstehen wir dann die Menge aller  $x$ , die zu jedem  $N \in \mathcal{M}$  gehören:

$$\bigcap \mathcal{M} := \{x \in M \mid x \in N \text{ für jedes } N \in \mathcal{M}\}$$

**Definition 1.5.3.** Eine Teilmenge  $M \subset K$  heiÙe induktiv, wenn sie die beiden folgenden Eigenschaften hat:

- (i)  $1 \in M$ ,
- (ii)  $x \in M$  impliziert  $x + 1 \in M$ .

**Definition 1.5.4** (Die kritische Definition von  $\mathbb{N}$ ). Sei  $\mathcal{M}$  das System der induktiven Teilmengen von  $K$ . Wir definieren dann  $\mathbb{N} := \bigcap \mathcal{M}$  und nennen  $\mathbb{N}$  die Menge der natürlichen Zahlen.

**Satz 1.5.5** (Prinzip der vollständigen Induktion). Sei  $A$  eine Teilmenge von  $\mathbb{N}$  mit

- (i)  $1 \in A$
- (ii)  $n \in A$  impliziert  $n + 1 \in A$ .

( $A$  ist also eine induktive Teilmenge von  $\mathbb{N}$ .) Dann ist  $A = \mathbb{N}$ .

**Satz 1.5.6.** Für jedes  $n \in \mathbb{N}$  ist

$$\sum_{k=1}^n k = 1 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$$

**Satz 1.5.7.** *Wieder betrachten wir einen angeordneten Körper  $(K, +, \cdot, P)$  und darin die in Definition 1.5.4 eingeführte Menge  $\mathbb{N}$  der natürlichen Zahlen.*

- (i) *Für jedes  $n \in \mathbb{N}$  ist auch  $n + 1 \in \mathbb{N}$ .*
- (ii) *Summen und Produkte natürlicher Zahlen sind wieder natürliche Zahlen.*
- (iii) *Aus  $n \in \mathbb{N}$  folgt  $n \geq 1$ ; insbesondere ist stets  $n > 0$  und damit  $n \neq 0$ .*
- (iv)  *$n \in \mathbb{N}$  und  $n \neq 1$  impliziert die Existenz eines  $m \in \mathbb{N}$  mit  $m + 1 = n$ : Außer 1 haben alle natürliche Zahlen einen „Vorgänger“.*
- (v) *Es seien  $n \in \mathbb{N}$  und  $k \in K$  mit  $k > 0$  so vorgelegt, dass  $n + k \in \mathbb{N}$ . Dann ist auch  $k \in \mathbb{N}$ .*
- (vi) *Sind  $n, m \in \mathbb{N}$  mit  $n > m$  gegeben, so folgt  $n - m \in \mathbb{N}$ . Damit gilt auch  $n \geq m + 1$ .*
- (vii) *Ist  $A \subset \mathbb{N}$  und  $A$  nicht leer, so gibt es ein  $n_0 \in A$  mit:  
 $n \geq n_0$  für alle  $n \in A$ .  
Die Zahl  $n_0$  ist damit so etwas wie „das kleinstmögliche“ Element in  $A$ .*
- (viii) *Es sei  $A$  eine nicht leere und durch eine natürliche Zahl nach oben beschränkte Teilmenge von  $\mathbb{N}$ ; es soll also ein  $n_0 \in \mathbb{N}$  mit  $n \leq n_0$  für jedes  $n \in A$  geben. Dann existiert ein  $n_1 \in A$  mit:  $n \leq n_1$  für alle  $n \in A$ .  
(Anschaulich ist  $n_1$  das größtmögliche Element in  $A$ .)*

## 1.6 Die ganzen und die rationalen Zahlen

**Definition 1.6.1.** *In  $\mathbb{R}$  definieren wir  $\mathbb{Z}$ , die Menge der ganzen Zahlen, durch*

$$\mathbb{Z} := \{n - m \mid n, m \in \mathbb{N}\}$$

**Satz 1.6.2.** *Die Menge  $\mathbb{Z}$  hat die folgenden Eigenschaften:*

- (i)  $\mathbb{Z} = \mathbb{N} \cup \{-n \mid n \in \mathbb{N}\} \cup \{0\}$ .
- (ii)  $(\mathbb{Z}, +, \cdot)$  erfüllt alle Körperaxiome (siehe 1.3.4) bis auf M3: Es gibt von Null verschiedene Zahlen, die kein multiplikativ inverses Element haben.

**Definition 1.6.3.** *Unter den rationalen Zahlen in  $\mathbb{R}$  verstehen wir die Menge*

$$\mathbb{Q} := \left\{ \frac{m}{n} \mid m \in \mathbb{Z}, n \in \mathbb{N} \right\},$$

*also die Menge der Quotienten aus ganzen und natürlichen Zahlen.*

*Reelle Zahlen, die nicht zu  $\mathbb{Q}$  gehören, heißen irrational.*

**Satz 1.6.4.**  $\mathbb{Q}$ , versehen mit der Addition und Multiplikation von  $\mathbb{R}$ , ist ein Körper. Definiert man einen Positivbereich durch

$$P := \left\{ \frac{m}{n} \mid m, n \in \mathbb{N} \right\},$$

so wird  $\mathbb{Q}$  zu einem angeordneten Körper.

## 1.7 Das Archimedesaxiom

**Definition 1.7.1** (Archimedesaxiom). Sei  $(K, +, \cdot, P)$  ein angeordneter Körper. Wir sagen, dass  $K$  archimedisch angeordnet ist (oder dass das Archimedesaxiom in  $K$  gilt), falls für jedes  $x \in K$  ein  $n \in \mathbb{N}$  mit  $n \geq x$  existiert.

**1.7.2** (Der vierte Schritt zum Axiomensystem für  $\mathbb{R}$ ).  $\mathbb{R}$  ist ein angeordneter Körper, in dem das Archimedesaxiom gilt.

**Satz 1.7.3.** Gilt in  $(K, +, \cdot, P)$  das Archimedesaxiom (insbesondere also in  $\mathbb{R}$ ), so folgt:

- (i) Für jedes  $\varepsilon \in K$ ,  $\varepsilon > 0$ , gibt es ein  $n \in \mathbb{N}$  mit  $\frac{1}{n} \leq \varepsilon$ .
- (ii) Für jedes  $\varepsilon \in K$ ,  $\varepsilon > 0$ , und jedes  $M \in K$  gibt es ein  $n \in \mathbb{N}$  mit  $n\varepsilon \geq M$ .

**Satz 1.7.4** (Dichtheitssatz). Es seien  $x$  und  $y$  Elemente aus  $\mathbb{R}$  mit  $x < y$ . Dann gibt es ein  $\frac{n}{m} \in \mathbb{Q}$  mit  $x \leq \frac{n}{m} \leq y$ .

## 1.8 Vollständigkeit

**Definition 1.8.1** (Dedekindscher Schnitt). Sei  $(K, +, \cdot, P)$  ein angeordneter Körper. Ein Paar  $(A, B)$  zweier Teilmengen  $A, B$  von  $K$  heißt Dedekindscher Schnitt, falls gilt:

- (i)  $A, B$  sind beide nicht leer.
- (ii) Für  $x \in A$  und  $y \in B$  ist stets  $x < y$  (insbesondere ist damit  $A \cap B = \emptyset$ ).
- (iii)  $A \cup B = K$ .

Ist  $(A, B)$  ein Dedekindscher Schnitt, so heißt  $x_0 \in K$  eine Schnitzzahl zu  $(A, B)$ , falls  $x \leq x_0 \leq y$  für alle  $x \in A$  und  $y \in B$ .

**1.8.2** (Der fünfte Schritt zum Axiomensystem von  $\mathbb{R}$ ).  $\mathbb{R}$  ist ein angeordneter Körper, in dem das Archimedesaxiom gilt und in dem jeder Dedekindsche Schnitt eine Schnitzzahl besitzt.

## 1.9 Von $\mathbb{R}$ zu $\mathbb{C}$

**Satz 1.9.1.**  $(\mathbb{C}, +, \cdot)$  ist ein Körper; das neutrale Element bzgl.  $+$  (bzw.  $\cdot$ ) ist  $(0, 0)$  (bzw.  $(1, 0)$ ).

## 1.10 Wie groß ist $\mathbb{R}$ ?

**Definition 1.10.1.** Seien  $M$  und  $N$  Mengen und  $f : M \rightarrow N$  eine Abbildung.

- (i)  $f$  heißt injektiv, wenn aus  $m_1 \neq m_2$  stets  $f(m_1) \neq f(m_2)$  folgt.
- (ii)  $f$  heißt surjektiv, wenn für alle  $n \in N$  ein  $m \in M$  mit  $f(m) = n$  existiert.
- (iii)  $f$  wird bijektiv genannt, wenn  $f$  sowohl injektiv als auch surjektiv ist.



- (iv) Ist  $f : M \rightarrow N$  bijektiv, so kann man die so genannte inverse Abbildung  $f^{-1} : N \rightarrow M$  definieren. Sie ordnet jedem  $n \in N$  das eindeutig bestimmte  $m$  zu, für das  $f(m) = n$  gilt.

**Definition 1.10.2.**  $M$  und  $N$  seien Mengen.

- (i)  $M$  und  $N$  sollen isomorph (oder auch gleichmächtig) heißen, wenn es eine bijektive Abbildung  $f$  von  $M$  nach  $N$  gibt. Man sagt dann auch, dass  $M$  und  $N$  die gleiche Kardinalzahl haben und schreibt dafür  $\text{card}(M) = \text{card}(N)$ .
- (ii) Ist  $M$  gleichmächtig zur Menge der natürlichen Zahlen, so sagt man, dass  $M$  abzählbar ist.
- (iii) Ist eine Menge  $M$  nicht gleichmächtig zu einer Teilmenge der natürlichen Zahlen, so heißt sie überabzählbar.
- (iv) „ $\text{card}(M) \leq \text{card}(N)$ “ wird als Abkürzung für die Aussage verwendet, dass es eine injektive Abbildung von  $M$  nach  $N$  gibt.

**Satz 1.10.3.**  $\mathbb{Q}$  ist abzählbar.

**Satz 1.10.4.**  $\mathbb{R}$  ist nicht abzählbar. Insbesondere muss es reelle Zahlen geben, die nicht rational sind.

## 1.11 Ergänzungen

**Satz 1.11.1.** Sind  $\mathbb{R}_1$  und  $\mathbb{R}_2$  angeordnete Körper, die beide den Axiomen aus 1.8.2 genügen, so sind  $\mathbb{R}_1$  und  $\mathbb{R}_2$  als angeordnete Körper isomorph.  
Kurz: Es gibt höchstens ein  $\mathbb{R}$  (bis auf Isomorphie).

## 2 Folgen und Reihen

### 2.1 Folgen

**Definition 2.1.1.** Sei  $M$  eine Menge. Unter einer Folge in  $M$  verstehen wir eine Abbildung  $f : \mathbb{N} \rightarrow M$ .

**Definition 2.1.2.**  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  und  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  seien Folgen in der Menge  $M$ .  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  heißt Teilfolge von  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ , wenn es eine Abbildung  $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  gibt mit

- (i)  $\varphi$  ist strikt monoton, d.h.  $\varphi(n) < \varphi(m)$  für alle  $n, m \in \mathbb{N}$  mit  $n < m$ , und
- (ii)  $b_n = a_{\varphi(n)}$  für alle  $n$ .

**Definition 2.1.3.**  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  und  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  seien Folgen in der Menge  $M$ .  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  heißt Umordnung von  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ , wenn es eine bijektive Abbildung  $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  gibt mit:

$$b_n = a_{\varphi(n)} \text{ für alle } n \in \mathbb{N}.$$

## 2.2 Konvergenz

**Definition 2.2.1.**  $x$  und  $y$  seien reelle Zahlen.

(i) Wir definieren  $|x|$  (gesprochen „ $x$  Betrag“ oder „Betrag von  $x$ “) durch

$$|x| := \begin{cases} x & x \geq 0 \\ -x & x < 0 \end{cases}$$

(ii) Unter dem Abstand zwischen  $x$  und  $y$  verstehen wir die Zahl  $|x - y|$ . (Je nachdem, welche der Zahlen die größere ist, gilt also  $|x - y| = x - y$  oder  $|x - y| = y - x$ .)

**Satz 2.2.2.** Für  $x, y, z \in \mathbb{R}$  gilt:

(i)  $|x| \geq 0$ , und aus  $|x| = 0$  folgt  $x = 0$ .

(ii)  $|xy| = |x||y|$ .

(iii)  $|x + y| \leq |x| + |y|$  (Dreiecksungleichung).

(i)'  $|x - y| \geq 0$ , und aus  $|x - y| = 0$  folgt  $x = y$ .

(ii)'  $|x - y| = |y - x|$ .

(iii)'  $|x - z| \leq |x - y| + |y - z|$ .

**Lemma 2.2.3.** Sei  $a \geq 0$  eine reelle Zahl.

(i) Es gibt höchstens ein  $b \geq 0$  in  $\mathbb{R}$  mit  $b^2 = a$ . Genauer: Aus  $b_1^2 = b_2^2 = a$  und  $b_1, b_2 \geq 0$  folgt  $b_1 = b_2$ .

(ii) Es existiert ein  $b \geq 0$  in  $\mathbb{R}$  mit  $b^2 = a$ .

**Definition 2.2.4.** Sei  $a \in \mathbb{R}$  mit  $a \geq 0$ . Das nach Lemma 2.2.3 eindeutig bestimmte  $b \geq 0$  mit  $b^2 = a$  wird mit  $\sqrt{a}$  (lies: „Wurzel aus  $a$ “) oder  $a^{1/2}$  bezeichnet.

**Satz 2.2.5.** Es seien  $a$  und  $b$  reelle Zahlen mit  $a, b \geq 0$ , weiter sei  $c$  eine beliebige reelle Zahl.

(i) Die Gleichung  $x^2 = a$  hat die Lösungen  $x = \sqrt{a}$  und  $x = -\sqrt{a}$ , weitere Lösungen gibt es nicht.

(ii) Es gilt  $\sqrt{ab} = \sqrt{a}\sqrt{b}$ .

(iii) Es ist  $\sqrt{c^2} = |c|$ .

(iv) Aus  $0 \leq a \leq b$  folgt  $\sqrt{a} \leq \sqrt{b}$ .

**Definition 2.2.6.**

- (i) Sei  $z \in \mathbb{C}$ ,  $z$  geschrieben als  $z = x + iy$  mit  $x, y \in \mathbb{R}$ . Unter  $|z|$  („ $z$  Betrag“ oder „Betrag von  $z$ “) verstehen wir dann die Zahl  $\sqrt{x^2 + y^2}$ .  
(Beachte dazu, dass  $x^2 + y^2$  wegen Satz 1.4.3(vii) nicht negativ ist,  $\sqrt{x^2 + y^2}$  ist also wirklich definiert.)
- (ii) Für  $z, w \in \mathbb{C}$  verstehen wir unter dem Abstand zwischen  $z$  und  $w$  die Zahl  $|z - w|$ .

**Satz 2.2.7.** Für  $z, w, z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}$  gilt:

- (i)  $|z| \geq 0$ , und aus  $|z| = 0$  folgt  $z = 0$ .
- (ii)  $|zw| = |z||w|$ .
- (iii)  $|z + w| \leq |z| + |w|$ .
- (i)'  $|z - w| \geq 0$ , und aus  $|z - w| = 0$  folgt  $z = w$ .
- (ii)'  $|z - w| = |w - z|$ .
- (iii)'  $|z_1 - z_3| \leq |z_1 - z_2| + |z_2 - z_3|$  (Dreiecksungleichung).

**Definition 2.2.8** (Nullfolge). Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\mathbb{K}$ . Wir sagen, dass  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Nullfolge ist (oder gegen Null konvergiert), falls es für jedes  $\varepsilon > 0$  einen Index  $n_0 \in \mathbb{N}$  so gibt, dass  $|a_n| \leq \varepsilon$  für jedes  $n \in \mathbb{N}$  mit  $n \geq n_0$  gilt.

**Definition 2.2.9** (Konvergenz). Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\mathbb{K}$  und  $a \in \mathbb{K}$ . Wir sagen, dass  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  gegen  $a$  konvergiert, wenn  $(a - a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Nullfolge ist.  
Eine Folge  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  in  $\mathbb{K}$  heißt konvergent, wenn es ein  $a \in \mathbb{K}$  gibt mit:  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  konvergiert gegen  $a$ . Mit Quantoren:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n \geq n_0 : |a_n - a| \leq \varepsilon.$$

Folgen, die nicht konvergent sind, heißen divergent.

**Satz 2.2.10.** Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\mathbb{K}$ . Dann gilt

- (i)
- $$(\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n \geq n_0 : |a_n| < \varepsilon) \iff a_n \rightarrow 0$$

- (ii) Es gebe ein  $K > 0$  mit

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n \geq n_0 : |a_n| \leq K\varepsilon.$$

Dann ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Nullfolge.

D.h., dass der Nachweis von z.B. nur  $|a_n| \leq 3\varepsilon$  kein Hindernis darstellt.

- (iii) Es gebe eine Folge  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  in  $\mathbb{K}$  und ein  $\hat{n}$  mit  $a_n = b_n$  für  $n \geq \hat{n}$ , d.h.  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  und  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  unterscheiden sich schlimmstenfalls durch endlich viele Folgenglieder. Ist dann  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  konvergent, so auch  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ , und

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} b_n.$$

Kurz: Das Konvergenzverhalten ist nur abhängig von den  $a_n$  mit  $n \geq \hat{n}$ , wobei  $\hat{n}$  beliebig groß sein kann.

- (iv) Aus  $a_n \rightarrow a$  und  $a_n \rightarrow b$  folgt  $a = b$ . Der Limes ist also eindeutig bestimmt, falls er existiert.

**Lemma 2.2.11.** Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\mathbb{K}$ . Ist dann  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  konvergent, so gibt es ein  $M > 0$  mit

$$|a_n| \leq M \text{ für alle } n \in \mathbb{N}.$$

Folgen mit dieser Eigenschaft heißen beschränkt.

Kurz: Konvergente Folgen sind beschränkt.

**Satz 2.2.12.**  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  und  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  seien Folgen in  $\mathbb{K}$ .

- (i) Gilt  $a_n \rightarrow 0$  und ist  $|b_n| \leq |a_n|$  für alle  $n \in \mathbb{N}$ , so ist auch  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Nullfolge (Vergleichskriterium oder Majorantenkriterium).
- (ii) Aus  $a_n \rightarrow a$  und  $b_n \rightarrow b$  folgt  $a_n + b_n \rightarrow a + b$ .  
Kurz:  $\lim(a_n + b_n) = \lim a_n + \lim b_n$ .
- (iii) Aus  $a_n \rightarrow a$  folgt  $ca_n \rightarrow ca$  für jedes  $c \in \mathbb{K}$ .  
Kurz:  $\lim ca_n = c \lim a_n$ .
- (iv) Aus  $a_n \rightarrow a$  und  $b_n \rightarrow b$  folgt  $a_n b_n \rightarrow ab$ .  
Kurz:  $\lim a_n b_n = (\lim a_n)(\lim b_n)$ .
- (v) Aus  $a_n \rightarrow a$  und  $b_n \rightarrow b$  folgt  $a_n/b_n \rightarrow a/b$ , falls  $b \neq 0$  und  $b_n \neq 0$  (für alle  $n \in \mathbb{N}$ ) gilt.  
Kurz:  $\lim a_n/b_n = \lim a_n / \lim b_n$ , falls  $\lim b_n \neq 0$  und alle  $b_n \neq 0$ .
- (vi) Sei  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  und  $a_n$  geschrieben als  $a_n = x_n + iy_n$  mit  $x_n, y_n \in \mathbb{R}$  (für alle  $n \in \mathbb{N}$ ); weiter sei  $a = x + iy \in \mathbb{C}$  mit  $x, y \in \mathbb{R}$ . Dann gilt  $a_n \rightarrow a$  genau dann, wenn  $x_n \rightarrow x$  und  $y_n \rightarrow y$ .  
Kurz: Konvergenzuntersuchungen in  $\mathbb{C}$  können wir auf die Konvergenz von Real- und Imaginärteil und damit auf Konvergenzuntersuchungen in  $\mathbb{R}$  zurückgeführt werden.
- (vii) Es sei  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  und es gelte  $a_n \rightarrow a$ . Ist dann  $a_n \leq M$  für eine Zahl  $M$  und alle  $n$ , so gilt  $a \leq M$ . Entsprechend bleiben Ungleichungen der Form  $\geq M$  im Limes erhalten.
- (viii) Ist  $(b_n)$  eine Teilfolge von  $(a_n)$  und ist die Folge  $(a_n)$  konvergent, so ist auch  $(b_n)$  konvergent. Es gilt  $\lim b_n = \lim a_n$ .

## 2.3 Cauchy-Folgen und Vollständigkeit

**Definition 2.3.1.** Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\mathbb{K}$ .  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  heißt *Cauchy-Folge*, wenn für jedes  $\varepsilon > 0$  ein  $n_0 \in \mathbb{N}$  existiert, so dass  $|a_n - a_m| \leq \varepsilon$  für alle  $n, m \geq n_0$ . In Quantorschreibweise:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n, m \geq n_0 : |a_n - a_m| \leq \varepsilon.$$

**Satz 2.3.2.**  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  und  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  seien Folgen in  $\mathbb{K}$ .

- (i) Ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  konvergent, so ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Cauchy-Folge.
- (ii) Ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Cauchy-Folge, so ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  beschränkt.
- (iii) Angenommen,  $(a_n)$  ist eine Cauchy-Folge. Gilt dann  $|b_n - b_m| \leq |a_n - a_m|$  für alle  $m, n \in \mathbb{N}$ , so ist auch  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Cauchy-Folge.
- (iv) Sind  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  und  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  Cauchyfolgen, so auch  $(a_n + b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  und  $(ca_n)_{n \in \mathbb{N}}$  für beliebiges  $c \in \mathbb{K}$ .
- (v) Sei  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  und  $a_n$  geschrieben als  $a_n = x_n + iy_n$  (mit  $x_n, y_n \in \mathbb{R}$ ). Dann gilt:

$$(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ Cauchyfolge} \iff (x_n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ und } (y_n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ sind Cauchy-Folgen.}$$

**Satz 2.3.3.** Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Cauchy-Folge in  $\mathbb{K}$ . Dann gibt es ein  $a \in \mathbb{K}$  mit  $a_n \rightarrow a$ .  
Kurz: Cauchy-Folgen in  $\mathbb{K}$  sind konvergent.

**Definition 2.3.4.** Sei  $(M, \prec)$  ein geordneter Raum,  $x_0 \in M$  und  $A \subset M$ .

- (i)  $x_0$  heißt *obere Schranke* von  $A$ , wenn  $x \prec x_0$  für alle  $x \in A$ .
- (i)'  $x_0$  heißt *untere Schranke* von  $A$ , wenn  $x_0 \prec x$  für alle  $x \in A$ .
- (ii)  $x_0$  heißt *Supremum* (oder *kleinste obere Schranke*) von  $A$ , wenn gilt
  - (a)  $x_0$  ist obere Schranke von  $A$ .
  - (b) Ist  $y_0$  eine obere Schranke von  $A$ , so folgt  $x_0 \prec y_0$ .
- (ii)'  $x_0$  heißt *Infimum* (oder *größte untere Schranke*) von  $A$ , wenn gilt
  - (a)  $x_0$  ist untere Schranke von  $A$ .
  - (b) Ist  $y_0$  eine untere Schranke von  $A$ , so folgt  $y_0 \prec x_0$ .

**Satz 2.3.5.** Ist  $D \subset \mathbb{R}$  eine Teilmenge, die nicht leer und nach oben beschränkt ist, so existiert  $\sup D$ .

**Satz 2.3.6.** Sei  $(K, +, \cdot, P)$  ein archimedisch angeordneter Körper. Dann sind die folgenden Aussagen äquivalent:

- (i)  $(K, +, \cdot, P)$  ist vollständig im Sinne von Abschnitt 1.8 (d.h., jeder Dedekindsche Schnitt besitzt eine Schnitzzahl).

- (ii) Jede Cauchy-Folge in  $K$  ist konvergent.
- (iii) Ist  $A \subset K$  nicht leer und nach oben beschränkt, so besitzt  $A$  in  $K$  ein Supremum.
- (iv) Seien  $(a_n)$  und  $(b_n)$  Folgen in  $K$  mit der Eigenschaft, dass erstens  $a_n \leq b_n$  für alle  $n$ , zweitens  $a_1 \leq a_2 \leq \dots$ , drittens  $b_1 \geq b_2 \geq \dots$  und viertens  $b_n - a_n \rightarrow 0$ ; die  $a_n, b_n$  laufen also - von links bzw. rechts kommend - aufeinander zu. (Man spricht dann auch von einer Intervallschachtelung.)  
Dann gibt es ein  $x_0$  in  $K$ , so dass  $a_n \leq x_0 \leq b_n$  für alle  $n \in \mathbb{N}$ .

**Satz 2.3.7.** Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\mathbb{R}$ , so dass gilt:

- (i) Die Folge  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  ist monoton steigend, d.h.,  $a_1 \leq a_2 \leq \dots$
- (ii)  $(a_n)$  ist nach oben beschränkt: Es gibt ein  $M$  mit  $a_n \leq M$  für alle  $n \in \mathbb{N}$ .

Dann ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  konvergent mit  $\lim a_n = \sup\{a_n \mid n \in \mathbb{N}\}$ .

Analog gilt: Ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  monoton fallend und nach unten beschränkt, so ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  konvergent mit  $\lim a_n = \inf\{a_n \mid n \in \mathbb{N}\}$ .

## 2.4 Unendliche Reihen

**Definition 2.4.1.** Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\mathbb{K}$  (also  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  oder  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ ). Für  $N \in \mathbb{N}$  verstehen wir unter der  $N$ -ten Partialsumme die Zahl

$$s_N := a_1 + a_2 + \dots + a_N = \sum_{n=1}^N a_n.$$

Falls der Limes der Folge  $(s_N)_{N \in \mathbb{N}}$  existiert, sagen wir, dass die zu  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  gehörige Reihe konvergent ist. In diesem Fall schreiben wir

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n := \lim_{N \rightarrow \infty} s_N.$$

Die Zahl  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  wird die Reihensumme der zu  $(a_n)$  gehörige Reihe genannt. Reihen, die nicht konvergent sind, heißen divergent.

**Satz 2.4.2.**  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  und  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  seien Folgen in  $\mathbb{K}$ .

- (i) Falls  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  und  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  existieren, so auch  $\sum_{n=1}^{\infty} (a_n + b_n)$ ; es gilt  $\sum_{n=1}^{\infty} (a_n + b_n) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n + \sum_{n=1}^{\infty} b_n$ .
- (ii) Es gilt das Distributivgesetz: Wenn  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  existiert, so auch  $\sum_{n=1}^{\infty} ca_n$  für jedes  $c \in \mathbb{K}$ ; und dann gilt  $\sum_{n=1}^{\infty} ca_n = c \sum_{n=1}^{\infty} a_n$ .
- (iii)  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  existiert genau dann, wenn die folgende Bedingung erfüllt ist (das so genannte Cauchy-Kriterium):

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \quad \forall_{n, m \in \mathbb{N}} \quad m > n \geq n_0 \quad \left| \sum_{k=n+1}^m a_k \right| \leq \varepsilon.$$

(iv) Falls  $\sum_{n=1}^{\infty} |b_n|$  existiert und  $|a_n| \leq |b_n|$  für alle  $n \in \mathbb{N}$  ist, so existiert auch die Reihe  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ .

Insbesondere impliziert die Konvergenz von  $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$  diejenige von  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ .  
In diesem Fall gilt auch  $|\sum_{n=1}^{\infty} a_n| \leq \sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$ .

(v) Wenn  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  existiert, so ist  $a_n \rightarrow 0$ . Außerdem gilt dann: Für alle  $n$  existiert  $b_n := a_n + a_{n+1} + \dots$ , und  $b_n \rightarrow 0$ .

**Satz 2.4.3.**  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  sei eine Folge in  $\mathbb{K}$ . Jede der folgenden Bedingungen garantiert, dass  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  existiert:

(i) Wurzelkriterium: Es gibt ein  $\hat{n} \in \mathbb{N}$  sowie ein  $q \in \mathbb{R}$  mit  $0 \leq q < 1$ , so dass für alle  $n \geq \hat{n}$  gilt:

$$\sqrt[n]{|a_n|} \leq q.$$

(ii) Quotientenkriterium: Es gibt ein  $\hat{n} \in \mathbb{N}$  und ein  $0 \leq q < 1$ , so dass für  $n \geq \hat{n}$  gilt:

$$a_n \neq 0 \text{ und } \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq q.$$

(iii) Kriterium für alternierende Reihen, oder auch LEIBNIZ-Kriterium:

Alle  $a_n$  sind reell, es gilt  $a_n \rightarrow 0$  sowie  $|a_{n+1}| \leq |a_n|$  für alle  $n$ , und die Vorzeichen der  $a_n$  sind abwechselnd positiv und negativ.

Es ist also entweder  $a_1 \geq 0, a_2 \leq 0, a_3 \geq 0, \dots$  oder umgekehrt.

**Definition 2.4.4.**  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  sei eine Folge in  $\mathbb{K}$ . Die Reihe  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  heißt absolut konvergent, wenn  $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$  konvergent ist.

**Satz 2.4.5.**  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  sei absolut konvergent und  $(a_{\varphi(n)})_{n \in \mathbb{N}}$  eine Umordnung von  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ . Dann ist auch  $\sum_{n=1}^{\infty} a_{\varphi(n)}$  konvergent, und es gilt:

$$\sum_{n=1}^{\infty} a_n = \sum_{n=1}^{\infty} a_{\varphi(n)}.$$

**Satz 2.4.6.**  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  und  $\sum_{n=1}^{\infty} b_n$  seien absolut konvergente Reihen in  $\mathbb{K}$ . Definiert man dann für  $n \in \mathbb{N}$ :

$$c_n := \sum_{k=1}^n a_k b_{n+1-k} = a_1 b_n + a_2 b_{n-1} + \dots + a_n b_1,$$

so ist  $\sum_{n=1}^{\infty} c_n$  konvergent und es gilt:

$$\sum_{n=1}^{\infty} c_n = \left( \sum_{n=1}^{\infty} a_n \right) \left( \sum_{n=1}^{\infty} b_n \right).$$

## 2.5 Ergänzungen

### Satz 2.5.1.

- (i) Seien  $m \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ ,  $b_m, \dots, b_0 \in \{0, 1, \dots, 9\}$  und  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\{0, 1, \dots, 9\}$ .  
Dann konvergiert die Reihe

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{10^n},$$

und wir setzen abkürzend

$$b_m b_{m-1} \dots b_0 . a_1 a_2 a_3 \dots := b_m \cdot 10^m + b_{m-1} \cdot 10^{m-1} + \dots + b_1 \cdot 10 + b_0 + a_1/10 + a_2/100 + a_3/1000 + \dots$$

- (ii) Jede nichtnegative reelle Zahl besitzt eine Darstellung gemäß (i), d.h. zu  $x \in \mathbb{R}$ ,  $x \geq 0$  gibt es ein  $m \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ ,  $b_m, \dots, b_0, a_1, a_2, \dots \in \{0, 1, \dots, 9\}$  mit

$$x = b_m b_{m-1} \dots b_0 . a_1 a_2 a_3 \dots \text{ die Dezimalbruchentwicklung von } x.$$

- (iii) Vereinbaren wir, dass eine negative Zahl  $x$  als  $-b_m b_{m-1} \dots b_0 . a_1 a_2 a_3 \dots$  geschrieben wird, wobei  $b_m b_{m-1} \dots b_0 . a_1 a_2 a_3 \dots$  die Darstellung von  $-x$  gemäß (ii) ist, so ist damit für jede reelle Zahl die Existenz einer Dezimalentwicklung nachgewiesen.

**Definition 2.5.2.** Sei  $M$  eine nicht leere Menge, für jedes  $m$  sei  $a_m$  eine reelle nicht negative Zahl. Falls dann eine Zahl  $R \in \mathbb{R}$  so existiert, dass  $\sum_{m \in \Delta} a_m \leq R$  für jede endliche Teilmenge  $\Delta$  von  $M$ , so definieren wir

$$\sum_{m \in M} a_m := \sup_{\substack{\Delta \subset M, \\ \Delta \text{ endlich}}} \sum_{m \in \Delta} a_m.$$

**Satz 2.5.3.** Die  $a_m$  seien nichtnegativ, und  $\sum_{m \in M} a_m$  möge existieren. Dann sind höchstens abzählbar viele  $a_m$  echt größer als Null.

**Definition 2.5.4.** Sei  $X$  eine Menge mit einer inneren Komposition  $+: X \times X \rightarrow X$  (Addition) und einer äußeren Komposition  $\cdot: \mathbb{K} \times X \rightarrow X$  (Skalarmultiplikation).  $X$  heißt dann  $\mathbb{K}$ -Vektorraum, falls

- (i)  $(X, +)$  ist abelsche Gruppe (d.h., „+“ ist kommutativ und assoziativ, es gibt ein neutrales Element, und jedes Element hat ein Inverses).

- (ii) Es gilt für beliebige  $x, y \in X$ ,  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$ :

$$\lambda \cdot (\mu \cdot x) = (\lambda \cdot \mu) \cdot x,$$

$$\lambda \cdot (x + y) = \lambda \cdot x + \lambda \cdot y,$$

$$(\lambda + \mu) \cdot x = \lambda \cdot x + \mu \cdot x.$$

- (iii) Für jedes  $x \in X$  ist  $1 \cdot x = x$ .

**Definition 2.5.5.** Sei  $X$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $Y \subset X$ .

$Y$  wird Unterraum genannt, falls das neutrale Element der Addition zu  $Y$  gehört und  $\lambda y_1 + \mu y_2 \in Y$  für alle  $y_1, y_2 \in Y$  und  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  gilt. Dann ist  $Y$  bzgl. der von  $X$  geerbten Kompositionen selbst wieder ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum.



**Definition 2.5.6.**

(i) Sei  $s$  die Menge aller Folgen in  $\mathbb{K}$ , also

$$s := \text{Abb}(\mathbb{N}, \mathbb{K}).$$

Wir erklären auf  $s$  eine Addition und eine Skalarmultiplikation durch:

$$(a_n)_{n \in \mathbb{N}} + (b_n)_{n \in \mathbb{N}} := (a_n + b_n)_{n \in \mathbb{N}},$$

$$\lambda \cdot (a_n)_{n \in \mathbb{N}} := (\lambda a_n)_{n \in \mathbb{N}}.$$

(ii) Weiter definieren wir

$$c_{00} := \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid \text{es existiert ein } \hat{n} \text{ mit } a_n = 0 \text{ für } n \geq \hat{n}\}$$

$$c_0 := \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid a_n \rightarrow 0\}$$

$$c := \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ ist konvergent}\}$$

$$l^\infty := \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid \text{es existiert } M > 0 \text{ mit } |a_n| \leq M \forall n \in \mathbb{N}\}.$$

Dies sind also die Mengen der abbrechenden Folgen, der Nullfolgen, der konvergenten Folgen und der beschränkten Folgen.

**Satz 2.5.7.** Es gilt:

(i)  $s$  ist ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum.

(ii)  $c_{00}, c_0, c$  und  $l^\infty$  sind Unterräume von  $s$ , und es gilt

$$c_{00} \subsetneq c_0 \subsetneq c \subsetneq l^\infty \subsetneq s.$$

**Definition 2.5.8.** Sei  $X$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum. Eine Abbildung  $f : X \rightarrow \mathbb{K}$  heißt linear (genauer:  $\mathbb{K}$ -linear), wenn für alle  $x_1, x_2 \in X$  und  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  die Gleichung

$$f(\lambda x_1 + \mu x_2) = \lambda f(x_1) + \mu f(x_2)$$

gilt.

**Definition 2.5.9.** Es sei  $X$  ein Untervektorraum des Raumes  $s$  aller reellen Folgen, der den Raum  $c$  der konvergenten Folgen umfasst.

Er soll auch die folgende Eigenschaft haben: Ist  $(a_1, a_2, \dots)$  in  $X$ , so auch die „verschobene“ Folge  $(a_2, a_3, \dots)$ .

Weiter sei  $L : X \rightarrow \mathbb{R}$  eine lineare Abbildung; wir werden das Bild einer Folge  $(a_n)$  mit  $L(a_n)$  bezeichnen.  $L$  heißt ein verallgemeinerter Limes, wenn gilt:

(i)  $L$  ist linear.

(ii)  $L$  setzt die übliche Limesabbildung fort: Ist  $(a_n)$  eine konvergente Folge, so ist  $L(a_n) = \lim a_n$ . (Verträglichkeitsforderung)

- (iii) Ist  $a_n \geq 0$  für jedes  $n$ , so gilt  $L(a_n) \geq 0$ . (Monotonie)
- (iv)  $L(a_1, a_2, \dots) = L(a_2, a_3, \dots)$  für jede Folge  $(a_1, a_2, \dots)$  aus  $X$ . (Translationsinvarianz)

**Definition 2.5.10.** Sei  $X_C$  die Menge derjenigen Folgen  $(a_n)$ , für die jede Folge

$$\left( a_1, \frac{a_1 + a_2}{2}, \frac{a_1 + a_2 + a_3}{3}, \dots \right)$$

konvergent ist. Definiere  $C\text{-lim} : X_C \rightarrow \mathbb{R}$  durch die Vorschrift

$$C\text{-lim } a_n := \lim_k \frac{a_1 + \dots + a_k}{k}.$$

**Satz 2.5.11.** Der  $C$ -Limes ist ein verallgemeinerter Limes auf dem Raum  $X_C$ , er wird der Cesàro-Limes genannt.

### 3 Metrische Räume und Stetigkeit

#### 3.1 Metrische Räume

**Definition 3.1.1** (Metrik). Sei  $M$  eine Menge und  $d : M \times M \rightarrow \mathbb{R}$  eine Abbildung.  $d$  heißt Metrik auf  $M$ , wenn gilt:

- (i) Für  $x, y \in M$  ist  $d(x, y) \geq 0$ ;  $d(x, y) = 0$  gilt genau dann, wenn  $x = y$  ist.
- (ii) Für  $x, y \in M$  ist  $d(x, y) = d(y, x)$ .
- (iii) Für  $x, y, z \in M$  ist  $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$  (Dreiecksungleichung)

$M$ , zusammen mit einer Metrik  $d$ , (also das Paar  $(M, d)$ ) heißt auch metrischer Raum.

**Definition 3.1.2.** Sei  $X$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum, wie üblich ist  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  oder  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ . Eine Abbildung  $\|\cdot\| : X \rightarrow \mathbb{R}$  heißt Norm auf  $X$ , wenn die folgenden Bedingungen erfüllt sind; dabei werden wir  $\|x\|$ , gesprochen „Norm von  $x$ “, statt  $\|\cdot\|(x)$  schreiben:

- (i)  $\|x\| \geq 0$  für alle  $x \in X$ , und  $\|x\| = 0$  gilt genau dann, wenn  $x = 0$  ist.
- (ii)  $\|\lambda \cdot x\| = |\lambda| \cdot \|x\|$  für alle  $\lambda \in \mathbb{K}, x \in X$ .
- (iii)  $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$  für alle  $x, y \in X$ .

Das Paar  $(X, \|\cdot\|)$  heißt dann ein normierter Raum.

**Definition 3.1.3.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum und  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $M$ .

- (i) Für  $x_0 \in M$  heißt  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  konvergent gegen  $x_0$ , wenn gilt:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n \geq n_0 d(x_0, x_n) \leq \varepsilon.$$

Man schreibt dann  $\lim x_n = x_0$  oder  $x_n \rightarrow x_0$ , und  $x_0$  wird Limes der Folge  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  genannt.

- (ii) Die Folge  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  heißt konvergent, wenn es ein  $x_0 \in M$  mit  $x_n \rightarrow x_0$  gibt.
- (iii)  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  heißt Cauchy-Folge, wenn

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n, m \geq n_0 d(x_n, x_m) \leq \varepsilon.$$

**Satz 3.1.4.** Es gilt:

- (i) Konvergente Folgen haben höchstens einen Limes, d.h. aus  $x_n \rightarrow x_0$  und  $x_n \rightarrow y_0$  folgt  $x_0 = y_0$ .
- (ii) Jede konvergente Folge ist eine Cauchy-Folge, die Umkehrung gilt im Allgemeinen aber nicht.

**Definition 3.1.5.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum,  $x_0 \in M$  und  $r \geq 0$ . Unter der Kugel um  $x_0$  mit Radius  $r$  verstehen wir dann die Menge

$$K_r(x_0) := \{x \mid x \in M, d(x, x_0) \leq r\},$$

also die Menge derjenigen  $x$ , für die der Abstand zu  $x_0$  höchstens gleich  $r$  ist.

**Definition 3.1.6.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum und  $A \subset M$ .

- (i)  $A$  heißt offen (in  $M$ ), wenn gilt: Für jedes  $x_0 \in A$  gibt es ein  $\varepsilon > 0$  mit  $K_\varepsilon(x_0) \subset A$ .  
Als Formel:

$$\forall x_0 \in A \exists \varepsilon > 0 K_\varepsilon(x_0) \subset A.$$

- (ii)  $A$  heißt abgeschlossen (in  $M$ ), wenn  $M \setminus A := \{x \in M \mid x \notin A\}$  offen ist (d.h. für jedes  $x_0 \in M$  mit  $x_0 \notin A$  gibt es  $\varepsilon > 0$  mit  $A \cap K_\varepsilon(x_0) = \emptyset$ ). Mit Quantoren liest sich das so:

$$\forall x_0 \notin A \exists \varepsilon > 0 K_\varepsilon(x_0) \cap A = \emptyset.$$

**Satz 3.1.7.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum und  $A \subset M$ . Dann sind äquivalent:

- (i)  $A$  ist abgeschlossen.
- (ii) Ist  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $A$ , für die es ein  $x_0 \in M$  mit  $x_n \rightarrow x_0$  gibt, so ist  $x_0 \in A$ .  
In Worten: Folgen in  $A$ , die in  $M$  konvergent sind, sind bereits in  $A$  konvergent.

**Satz 3.1.8.** Es sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum.

- (i) Sind  $A_1, A_2 \subset M$  abgeschlossene Teilmengen, so ist auch  $A_1 \cup A_2$  abgeschlossen.
- (ii) Allgemeiner gilt:  $A_1 \cup \dots \cup A_n$  ist abgeschlossen, falls  $A_1, \dots, A_n$  abgeschlossene Teilmengen von  $M$  sind.
- (iii) Sei  $\mathcal{A}$  eine Teilmenge der Potenzmenge von  $M$ . Sind alle Elemente von  $\mathcal{A}$  abgeschlossen, so ist  $\bigcap \mathcal{A}$  abgeschlossen.

- (iv) Sind  $O_1, \dots, O_n$  offene Teilmengen von  $M$ , so ist auch  $O_1 \cap \dots \cap O_n$  offen.
- (v) Sei  $\mathcal{O}$  eine Teilmenge der Potenzmenge von  $M$  mit der Eigenschaft, dass jedes Element von  $\mathcal{O}$  eine offene Teilmenge von  $M$  ist. Dann ist  $\bigcup \mathcal{O}$  offen.
- (vi) Die vorstehenden Aussagen sind bestmöglich im folgenden Sinn: Es ist nicht richtig, dass in allen metrischen Räumen beliebige Vereinigungen abgeschlossener Mengen wieder abgeschlossen sind oder beliebige Schnitte offener Mengen wieder offen sind.

**Definition 3.1.9.** Sei  $A$  eine Teilmenge eines metrischen Raumes  $(M, d)$ .

- (i) Der offene Kern (auch: das Innere) von  $A$  ist die Menge

$$A^\circ := \{x \mid x \in M, \exists \varepsilon > 0 \ K_\varepsilon(x) \subset A\};$$

die Menge  $A^\circ$  wird auch kurz als „ $A$  Null“ bezeichnet.

- (ii) Unter dem Abschluss von  $A$  (auch abgeschlossene Hülle) verstehen wir die Menge

$$A^- := \{x \mid x \in M, \forall \varepsilon > 0 \ K_\varepsilon(x) \cap A \neq \emptyset\};$$

gesprochen wird das als „ $A$  quer“.

**Satz 3.1.10.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum und  $A \subset M$ . Dann gilt:

- (i)  $A^-$  ist die kleinste abgeschlossene Menge, die  $A$  enthält, d.h.
  - (a)  $A \subset B \subset M$ ,  $B$  abgeschlossen  $\Rightarrow A^- \subset B$ .
  - (b)  $A^-$  ist abgeschlossen, und  $A \subset A^-$ .
- (ii)  $A^\circ$  ist die größte offene Menge, die in  $A$  enthalten ist, d.h.
  - (a)  $B \subset A \subset M$ ,  $B$  offen  $\Rightarrow B \subset A^\circ$ .
  - (b)  $A^\circ$  ist offen, und  $A^\circ \subset A$ .
- (iii)  $A$  ist genau dann abgeschlossen, wenn  $A = A^-$ .
- (iv)  $A$  ist genau dann offen, wenn  $A = A^\circ$ .
- (v)  $A^- = \{x_0 \in M \mid \text{es gibt eine Folge } (x_n) \text{ in } A \text{ mit } x_n \rightarrow x_0\}$ .

**Definition 3.1.11.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum. Dann heißt eine Teilmenge  $D$  von  $M$  dicht in  $M$ , falls  $D^- = M$ .

**Satz 3.1.12.** Die folgenden Aussagen sind für eine Teilmenge  $D$  eines metrischen Raumes äquivalent:

- (i)  $D$  liegt dicht in  $M$ .
- (ii) Zu jedem  $x_0 \in M$  und jedem  $\varepsilon > 0$  gibt es ein  $x \in D$  mit  $d(x, x_0) \leq \varepsilon$ .
- (iii) Zu jedem  $x_0 \in M$  gibt es eine Folge  $(x_n)$  in  $D$  mit  $x_n \rightarrow x_0$ .

**Definition 3.1.13.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum und  $A \subset M$ . Dann heißt die Menge

$$\partial A := A^- \setminus A^\circ (= \{x \mid x \in A^-, x \notin A^\circ\})$$

der Rand von  $A$ .

## 3.2 Kompaktheit

**Definition 3.2.1.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum und  $K \subset M$ .  $K$  heißt kompakt, wenn jede Folge in  $K$  eine in  $K$  konvergente Teilfolge besitzt.

**Satz 3.2.2.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum und  $K, K_1, K_2 \subset M$ .

- (i) Ist  $K$  kompakt, so ist  $K$  abgeschlossen.
- (ii) Kompakte Teilmengen sind beschränkt: Falls  $K$  kompakt ist, so gibt es für jedes  $x_0 \in M$  ein  $R \geq 0$  mit  $d(x, x_0) \leq R$  für alle  $x \in K$ .
- (iii) Sind  $K_1$  und  $K_2$  kompakt, so auch  $K_1 \cup K_2$ .  
(Durch vollständige Induktion folgt daraus sofort, dass die Vereinigung endlich vieler kompakter Mengen wieder kompakt ist.)
- (iv) Ist  $K$  kompakt, so ist auch jede abgeschlossene Teilmenge  $A$  von  $K$  kompakt.

**Satz 3.2.3.** Sei  $K$  eine Teilmenge von  $\mathbb{R}$ .  $K$  ist genau dann kompakt, wenn  $K$  beschränkt und abgeschlossen ist. Insbesondere sind alle Intervalle  $[a, b]$  (mit  $a, b \in \mathbb{R}$ ) kompakt.

**Lemma 3.2.4.** Sei  $m \in \mathbb{N}$  und  $\mathbb{K}^m$  versehen mit der durch  $\|\cdot\|_\infty$  induzierten Metrik. Für jedes  $n \in \mathbb{N}$  sei  $\vec{x}_n = (x_n^1, \dots, x_n^m) \in \mathbb{K}^m$  vorgelegt.

- (i)  $(\vec{x}_n)_{n \in \mathbb{N}}$  ist genau dann konvergent, wenn  $(x_n^i)_{n \in \mathbb{N}}$  für alle  $i \in \{1, \dots, m\}$  konvergiert.
- (ii) Gibt es ein  $R \geq 0$  mit  $\|\vec{x}_n\|_\infty \leq R$  für alle  $n \in \mathbb{N}$ , so besitzt  $(\vec{x}_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine konvergente Teilfolge.

**Satz 3.2.5** (Kompaktheit in  $\mathbb{K}^m$ ). Eine Teilmenge  $K$  des  $(\mathbb{K}^m, \|\cdot\|_\infty)$  ist genau dann kompakt, wenn sie beschränkt und abgeschlossen ist.

**Definition.** Wir wählen zwei Elemente  $-\infty$  und  $+\infty$  und definieren:

(i)  $\hat{\mathbb{R}} := \{-\infty\} \cup \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$  ( $\hat{\mathbb{R}}$  gesprochen als „R Dach“ heißt die Zweipunktkompaktifizierung von  $\mathbb{R}$ ).

(ii) Die Ordnung wird für  $x, y \in \hat{\mathbb{R}}$  wie folgt fortgesetzt:

$$x \leq y \stackrel{\text{Definition}}{\iff} \begin{cases} x, y \in \mathbb{R} \text{ und } x \leq y \\ \text{oder } x = -\infty \\ \text{oder } y = +\infty. \end{cases}$$

„ $\leq$ “ ist dann wirklich eine Ordnungsrelation auf  $\hat{\mathbb{R}}$ , und diese Ordnung stimmt nach Definition auf  $\mathbb{R}$  mit der dort definierten Ordnung überein.

(iii) Die algebraische Struktur: „+“ und „ $\cdot$ “ können nicht sinnvoll zu inneren Kompositionen für  $\hat{\mathbb{R}}$  fortgesetzt werden. Wir definieren nur:

- $x + (+\infty) := (+\infty) + x := +\infty$  für alle  $x \in \mathbb{R}$ ,
- $x + (-\infty) := (-\infty) + x := -\infty$  für alle  $x \in \mathbb{R}$ ,
- $(+\infty) + (+\infty) := +\infty$ ,
- $(-\infty) + (-\infty) := -\infty$ ,
- $x \cdot (+\infty) := (+\infty) \cdot x := +\infty$  für  $x \in \mathbb{R}, x > 0$ ,
- $x \cdot (+\infty) := (+\infty) \cdot x := -\infty$  für  $x \in \mathbb{R}, x < 0$ ,
- $x \cdot (-\infty) := (-\infty) \cdot x := -\infty$  für  $x \in \mathbb{R}, x > 0$ ,
- $x \cdot (-\infty) := (-\infty) \cdot x := +\infty$  für  $x \in \mathbb{R}, x < 0$ ,
- $(+\infty) \cdot (+\infty) := (-\infty) \cdot (-\infty) := +\infty$ ,
- $(+\infty) \cdot (-\infty) := (-\infty) \cdot (+\infty) := -\infty$ .

Zu beachten ist, dass weder „+“ noch „ $\cdot$ “ auf ganz  $\hat{\mathbb{R}} \times \hat{\mathbb{R}}$  definiert sind, zum Beispiel ist nicht festgelegt, was  $0 \cdot (+\infty)$  sein soll. Die Frage, ob  $\hat{\mathbb{R}}$  ein Körper ist, ist folglich sinnlos.

(iv) Konvergenz: Ist  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\hat{\mathbb{R}}$  und  $a \in \mathbb{R}$ , so definieren wir

$$\begin{aligned} a_n \rightarrow a & \stackrel{\text{Def}}{\iff} \forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n \geq n_0 \ a_n \in \mathbb{R} \text{ und } |a_n - a| \leq \varepsilon, \\ a_n \rightarrow +\infty & \stackrel{\text{Def}}{\iff} \forall R \in \mathbb{R} \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n \geq n_0 \ a_n \geq R, \\ a_n \rightarrow -\infty & \stackrel{\text{Def}}{\iff} \forall R \in \mathbb{R} \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n \geq n_0 \ a_n \leq R, \end{aligned}$$

Alle mit „Konvergenz“ zusammenhängenden Schreibweisen werden ebenfalls übernommen.

**Satz 3.2.6.** In  $\hat{\mathbb{R}}$  gilt:

- (i) Jede Teilmenge hat ein Supremum und ein Infimum.
- (ii) Jede Folge enthält eine konvergente Teilfolge.

**Satz 3.2.7.** Sei  $(M, d)$  ein metrischer Raum und  $K \subset M$ . Dann ist  $K$  genau dann kompakt, wenn gilt:

Ist  $\mathcal{O} \subset \mathcal{P}(M)$  eine offene Überdeckung von  $K$  (d.h. jedes  $O \in \mathcal{O}$  ist offen und es ist  $\bigcup \mathcal{O} \supset K$ ), so existieren  $O_1, \dots, O_n \in \mathcal{O}$  mit  $K \subset O_1 \cup \dots \cup O_n$ ; aus jeder offenen Überdeckung von  $K$  lässt sich also eine endliche Teilüberdeckung auswählen.

### 3.3 Stetigkeit

**Definition 3.3.1.**  $(M, d_M)$  und  $(N, d_N)$  seien metrische Räume und  $f$  von  $M$  nach  $N$  eine Abbildung.

- (i) Für  $x_0 \in M$  heißt  $f$  stetig bei  $x_0$ , wenn für jedes positive  $\varepsilon$  ein positives  $\delta$  existiert, so dass für alle  $x \in M$  mit  $d_M(x, x_0) \leq \delta$  die Ungleichung  $d_N(f(x), f(x_0)) \leq \varepsilon$  gilt. Mit Quantoren:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall x \in M \ d_M(x, x_0) \leq \delta \Rightarrow d_N(f(x), f(x_0)) \leq \varepsilon.$$

- (ii)  $f$  heißt stetig auf  $M$ , wenn  $f$  stetig bei  $x_0$  für alle  $x_0 \in M$  ist.

**Definition 3.3.2.** Eine Funktion  $f : M \rightarrow N$  heißt Lipschitzabbildung, falls es ein  $L \geq 0$  gibt, so dass

$$\forall x, y \in M \ d_N(f(x), f(y)) \leq L \cdot d_M(x, y).$$

Ein solches  $L$  heißt eine Lipschitzkonstante für  $f$ .

**Satz 3.3.3.** Lipschitzabbildungen sind stetig.

**Satz 3.3.4** (Charakterisierungssatz).  $(M, d_M)$  und  $(N, d_N)$  seien metrische Räume und  $f : M \rightarrow N$  eine Abbildung.

- (i) Für  $x_0 \in M$  ist  $f$  bei  $x_0$  genau dann stetig, wenn gilt: Ist  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $M$  mit  $\lim x_n = x_0$ , so gilt  $\lim f(x_n) = f(x_0)$ .  
Damit ist  $f$  genau dann stetig auf  $M$ , wenn

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = f\left(\lim_{n \rightarrow \infty} x_n\right)$$

für alle in  $M$  konvergenten Folgen  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  gilt.

- (ii) Die folgenden Aussagen sind äquivalent:

- (a)  $f$  ist stetig auf  $M$ .
- (b) Für jede abgeschlossene Teilmenge  $A$  von  $N$  ist  $f^{-1}(A)$  abgeschlossen in  $M$ .
- (c) Für jedes offene  $O \subset N$  ist  $f^{-1}(O)$  offen in  $M$ .

**Satz 3.3.5** (Permanenzsatz).

(i) *Komposita:* Für  $i = 1, 2, 3$  seien metrische Räume  $(M_i, d_i)$  gegeben, ferner seien  $f : M_1 \rightarrow M_2$  und  $g : M_2 \rightarrow M_3$  Abbildungen.

Für  $x_0 \in M_1$  gilt dann: Ist  $f$  stetig bei  $x_0$  und  $g$  stetig bei  $f(x_0)$ , so ist  $g \circ f$  stetig bei  $x_0$ .

Als Folgerung ergibt sich, dass  $g \circ f$  stetig ist, falls  $f$  und  $g$  stetige Funktionen sind.

(ii) *Algebraische Verknüpfungen:*  $(M, d)$  sei ein metrischer Raum und  $f, g$  stetige Funktionen von  $M$  nach  $\mathbb{K}$ . Erklärt man  $f + g, f \cdot g, \alpha f (\alpha \in \mathbb{K})$  und  $f/g$  punktweise, so sind diese Funktionen stetig bei  $x_0$  (bzw. stetig auf  $M$ ), wenn  $f$  und  $g$  beide diese Eigenschaft haben.

(iii) *Ordnungstheoretische Verknüpfungen:*  $(M, d)$  sei ein metrischer Raum,  $f, g : M \rightarrow \mathbb{R}$ . Definiert man  $\min\{f, g\}$  bzw.  $\max\{f, g\}$  durch

$$x \mapsto \min\{f(x), g(x)\}, \quad x \mapsto \max\{f(x), g(x)\},$$

so sind diese Funktionen im Fall stetiger  $f, g$  ebenfalls stetig.

**Satz 3.3.6** (Zwischenwertsatz). Sei  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  eine stetige Funktion mit  $f(a) < f(b)$ . Dann gibt es für jedes  $\eta$  mit  $f(a) < \eta < f(b)$  ein  $x_0 \in [a, b]$  mit  $f(x_0) = \eta$ .

**Korollar 3.3.7.** Sei  $n \in \mathbb{N}$ . Für  $a \geq 0$  gibt es genau ein  $b \geq 0$  mit  $b^n = a$ .  $b$  wird die  $n$ -te Wurzel aus  $a$  (Schreibweise  $\sqrt[n]{a}$  oder  $a^{1/n}$ ) genannt.

**Satz 3.3.8.** Sei  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  eine stetige und streng monoton steigende Funktion.

(i) Die Bildmenge  $\{f(x) \mid a \leq x \leq b\}$  stimmt mit dem Intervall  $I := [f(a), f(b)]$  überein, und  $f : [a, b] \rightarrow I$  ist bijektiv.

(ii) Die inverse Abbildung  $f^{-1} : I \rightarrow [a, b]$  ist stetig.

Eine entsprechende Aussage gilt für streng monoton fallende Funktionen.

**Satz 3.3.9** (Stetige Bilder kompakter Räume sind wieder kompakt). Sei  $f : M \rightarrow N$  eine stetige Funktion (wobei  $(M, d_M)$  und  $(N, d_N)$  metrische Räume sind). Für jede kompakte Teilmenge  $A$  von  $M$  ist dann auch

$$f(A) := \{f(x) \mid x \in A\}$$

kompakt; insbesondere ist  $f(A)$  dann abgeschlossen.

**Korollar 3.3.10.**  $(M, d_M)$  und  $(N, d_N)$  seien kompakt, und  $f : M \rightarrow N$  sei eine bijektive stetige Abbildung. Dann ist  $f^{-1} : N \rightarrow M$  stetig.

**Satz 3.3.11** (Satz von Maximum und Minimum). Sei  $(M, d)$  ein kompakter metrischer Raum und  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  eine stetige Funktion. Ist dann  $M \neq \emptyset$ , so gibt es Elemente  $x_0$  und  $y_0$  in  $M$ , so dass

$$\forall x \in M \quad f(x_0) \leq f(x) \leq f(y_0).$$

Bei  $x_0$  bzw.  $y_0$  wird der für  $f$  kleinstmögliche bzw. größtmögliche Wert angenommen, und  $f(x_0)$  (bzw.  $f(y_0)$ ) heißt das Minimum (bzw. das Maximum) der Funktion  $f$  auf  $M$ .



**Definition 3.3.12.**  $(M, d_M)$  und  $(N, d_N)$  seien metrische Räume. Eine Funktion  $f : M \rightarrow N$  heißt gleichmäßig stetig, wenn

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall x_0 \in M \forall d_M(x, x_0) \leq \delta \quad d_N(f(x), f(x_0)) \leq \varepsilon.$$

**Satz 3.3.13** (Kompaktheit impliziert gleichmäßige Stetigkeit).  $(M, d_M)$  und  $(N, d_N)$  seien metrische Räume. Ist  $M$  kompakt, so ist jede stetige Funktion  $f : M \rightarrow N$  sogar gleichmäßig stetig.

## 4 Differentiation (eine Veränderliche)

### 4.1 Differenzierbare Funktionen

**Definition 4.1.1.** Es sei  $M$  ein beliebiges Intervall in  $\mathbb{R}$  oder eine offene Teilmenge von  $\mathbb{C}$ . Weiter sei  $x_0$  ein beliebiger Punkt aus  $M$ .

(Man beachte, dass es dann Folgen in  $M \setminus \{x_0\}$  gibt, die gegen  $x_0$  konvergieren.)

Ist dann  $g : M \setminus \{x_0\} \rightarrow \mathbb{K}$  eine Funktion und  $\alpha \in \mathbb{K}$ , so sagen wir, dass

$$\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} g(x) = \alpha$$

gilt, falls die Folge  $(g(x_n))$  für alle Folgen  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  in  $M \setminus \{x_0\}$  mit  $x_n \rightarrow x_0$  gegen  $\alpha$  konvergent ist.

**Definition 4.1.2.** Es sei  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  oder  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  und  $M$  eine nichtleere Teilmenge von  $\mathbb{K}$ . Im Fall  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  soll  $M$  eine offene Teilmenge, im Fall  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ein beliebiges Intervall sein. Weiter sei  $f : M \rightarrow \mathbb{K}$  eine Funktion und  $x_0 \in M$ .

(i)  $f$  heißt bei  $x_0$  differenzierbar, falls

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \neq 0}} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

existiert, dieser Limes soll dann mit  $f'(x_0)$  bezeichnet werden.

$f'(x_0)$  (gesprochen „f Strich von  $x_0$ “) heißt die Ableitung von  $f$  bei  $x_0$ .

(ii) Ist  $f$  bei allen  $x \in M$  differenzierbar, so heißt  $f$  auf  $M$  differenzierbar. Unter  $f' : M \rightarrow \mathbb{K}$  wollen wir dann die Funktion  $x \mapsto f'(x)$  (die Ableitung von  $f$ ) verstehen.

**Satz 4.1.3.**  $M$  und  $f$  seien wie in Definition 4.1.2. Ist dann  $f$  bei  $x_0 \in M$  differenzierbar, so ist  $f$  bei  $x_0$  stetig.

**Satz 4.1.4** (Permanenzsatz).  $M$ ,  $M_1$  und  $M_2$  seien wie in Definition 4.1.2 gegeben. Dann gilt:

(i) Sind  $f$  und  $g$  Abbildungen von  $M$  nach  $\mathbb{K}$ , die beide bei  $x_0 \in M$  differenzierbar sind, so ist auch  $f + g$  bei  $x_0$  differenzierbar. Es gilt

$$(f + g)'(x_0) = f'(x_0) + g'(x_0).$$

(ii) Aus der Differenzierbarkeit von  $f : M \rightarrow \mathbb{K}$  bei  $x_0 \in M$  folgt, dass auch  $\alpha f$  bei  $x_0$  differenzierbar ist (für alle  $\alpha \in \mathbb{K}$ ). Es gilt

$$(\alpha f)'(x_0) = \alpha \cdot f'(x_0).$$

(iii) Sind  $f, g : M \rightarrow \mathbb{K}$  bei  $x_0 \in M$  differenzierbar, so auch  $f \cdot g$ . Für die Ableitung gilt die Produktregel:

$$(f \cdot g)'(x_0) = f'(x_0)g(x_0) + f(x_0)g'(x_0).$$

(iv)  $f : M_1 \rightarrow M_2$  sei bei  $x_0 \in M_1$  und  $g : M_2 \rightarrow \mathbb{K}$  bei  $f(x_0)$  differenzierbar. Dann ist auch  $g \circ f : M_1 \rightarrow \mathbb{K}$  bei  $x_0$  differenzierbar, und es gilt die Kettenregel:

$$(g \circ f)'(x_0) = g'(f(x_0)) \cdot f'(x_0).$$

(v)  $f, g : M \rightarrow \mathbb{K}$  seien bei  $x_0 \in M$  differenzierbar, und es gelte  $g(x) \neq 0$  für alle  $x \in M$ . Dann ist  $f/g : M \rightarrow \mathbb{K}$  bei  $x_0$  differenzierbar, und die Ableitung lässt sich nach der Quotientenregel berechnen:

$$\left(\frac{f}{g}\right)'(x_0) = \frac{f'(x_0)g(x_0) - f(x_0)g'(x_0)}{[g(x_0)]^2}.$$

(vi) Ist  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ,  $M \subset \mathbb{R}$  ein offenes Intervall und  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  streng monoton steigend, so gilt für die inverse Funktion  $f^{-1}$ : Falls  $f$  bei  $x_0 \in M$  differenzierbar ist mit  $f'(x_0) \neq 0$ , so ist  $f^{-1}$  bei  $f(x_0)$  differenzierbar. Es gilt dann

$$(f^{-1})'(f(x_0)) = \frac{1}{f'(x_0)}.$$

Die gleiche Aussage gilt für streng monoton fallende Abbildungen.

## 4.2 Mittelwertsätze

**Satz 4.2.1** (Satz von ROLLE). Sei  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  eine Funktion. Gilt dann

- $f$  ist differenzierbar auf  $]a, b[$ ,
- $f$  ist stetig auf  $[a, b]$ ,
- $f(a) = f(b)$ ,

so gibt es ein  $x_0 \in ]a, b[$  mit  $f'(x_0) = 0$ .

**Satz 4.2.2.**

(i) Sei  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  stetig und auf  $]a, b[$  differenzierbar. Dann gibt es ein  $x_0 \in ]a, b[$  mit

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a} = f'(x_0) \quad (\text{erster Mittelwertsatz}).$$

(ii) Ist  $f$  wie in (i) und  $g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  eine stetige und auf  $]a, b[$  differenzierbare Funktion mit  $g'(x) \neq 0$  für alle  $x \in ]a, b[$ , so gibt es ein  $x_0 \in ]a, b[$  mit

$$\frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} = \frac{f'(x_0)}{g'(x_0)} \quad (\text{zweiter Mittelwertsatz}).$$

**Korollar 4.2.3.**  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  sei eine differenzierbare Funktion.

- (i) Ist  $f'(x) = 0$  für alle  $x$ , so ist  $f$  konstant.
- (ii) Ist  $f'(x) \geq 0$  für alle  $x$ , so ist  $f$  monoton steigend.
- (iii) Ist  $f'(x) \leq 0$  für alle  $x$ , so ist  $f$  monoton fallend.
- (iv) Ist  $f'(x) > 0$  für alle  $x$ , so ist  $f$  streng monoton steigend.
- (v) Ist  $f'(x) < 0$  für alle  $x$ , so ist  $f$  streng monoton fallend.
- (vi) Ist  $|f'|$  durch eine Konstante  $R$  beschränkt, so ist  $f$  eine Lipschitzabbildung mit Lipschitzkonstante  $R$ .

**Satz 4.2.4** (Die l'Hôpitalschen Regeln, der Fall  $0/0$ ).

Es seien  $a, b \in \mathbb{R}$  und  $a < b$ .

(i)  $f, g : [a, b[ \rightarrow \mathbb{R}$  seien differenzierbar. Es gelte  $g'(x) \neq 0$  für alle  $x \in [a, b[$  sowie

$$\lim_{x \rightarrow b^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow b^-} g(x) = 0.$$

Falls dann  $\lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f'(x)}{g'(x)}$  existiert, so auch  $\lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f(x)}{g(x)}$ , und es gilt

$$\lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f'(x)}{g'(x)}.$$

(i)' Analog für Funktionen  $f, g : ]a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  und den rechtsseitigen Limes  $\lim_{x \rightarrow a^+} f(x)/g(x)$ .

(ii)  $f, g : [a, +\infty[ \rightarrow \mathbb{R}$  seien differenzierbar. Es gelte  $g'(x) \neq 0$  für alle  $x$  in  $[a, +\infty[$  sowie

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} g(x) = 0.$$

Falls dann  $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f'(x)}{g'(x)}$  existiert, so auch  $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)}$ , und es gilt

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f'(x)}{g'(x)}.$$

(ii)' Analog für Funktionen  $f, g : ]-\infty, b] \rightarrow \mathbb{R}$  und  $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x)/g(x)$ .

**Satz 4.2.5** (Die l'Hôpital'schen Regeln, der Fall  $\infty/\infty$ ).

Es seien  $a$  und  $b$  reelle Zahlen,  $a < b$ .

(i)  $f, g : [a, b[ \rightarrow \mathbb{R}$  seien differenzierbar. Es gelte  $g'(x) \neq 0$  für alle  $x \in [a, b[$  sowie

$$\lim_{x \rightarrow b^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow b^-} g(x) = +\infty.$$

Falls dann  $\lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f'(x)}{g'(x)}$  existiert, so auch  $\lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f(x)}{g(x)}$ , und es gilt

$$\lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f'(x)}{g'(x)}.$$

(ii) Analoge Aussagen erhält man - wie im Fall der l'Hôpital'schen Regeln im Fall  $0/0$  - für Limites von Funktionen, die auf  $]a, b]$ ,  $[a, +\infty[$  oder  $] - \infty, b]$  definiert sind.

### 4.3 Taylorpolynome

**Definition 4.3.1.**  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  sei  $n$ -mal differenzierbar,  $x_0 \in [a, b]$ . Unter dem  $n$ -ten Taylorpolynom bei  $x_0$  verstehen wir dann das Polynom

$$P_n(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!} (x - x_0) + \cdots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n.$$

**Satz 4.3.2** (Satz von Taylor, Restgliedformel).

Die Funktion  $f : [x_0, x] \rightarrow \mathbb{R}$  sei  $(n + 1)$ -mal differenzierbar. Dann gibt es ein  $\xi \in ]x_0, x[$  mit

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1},$$

d.h. dann gilt

$$f(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!} (x - x_0) + \cdots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n + \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1}.$$

**Satz 4.3.3.**  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  sei differenzierbar.

(i) Ist  $x_0 \in ]a, b[$  ein lokales Maximum, so ist  $f'(x_0) = 0$ . Ebenso ist  $f'(x_0) = 0$ , falls  $x_0 \in ]a, b[$  ein lokales Minimum ist.

(ii) Sei  $x_0 \in ]a, b[$  mit  $f'(x_0) = 0$  vorgelegt,  $x_0$  ist dann nicht notwendig ein Extremwert (d.h. ein lokales Maximum oder Minimum). Falls  $f$  genügend oft differenzierbar ist, lassen sich aber hinreichende Bedingungen angeben:

Angenommen,  $f$  ist auf  $[a, b]$  eine  $(n+1)$ -mal differenzierbare Funktion, und  $f^{(n+1)}$  ist stetig bei  $x_0$ . Wir setzen voraus, dass

$$f'(x_0) = f''(x_0) = \cdots = f^{(n)}(x_0) = 0, \quad f^{(n+1)}(x_0) \neq 0.$$

Ist dabei  $n$  ungerade (und damit  $n + 1$  gerade), so ist  $x_0$  ein lokales Extremum, und zwar ein lokales Maximum für  $f^{(n+1)}(x_0) < 0$  und ein lokales Minimum im Fall  $f^{(n+1)}(x_0) > 0$ .

Ist  $n$  gerade, so ist  $x_0$  weder ein lokales Maximum noch ein lokales Minimum.

## 4.4 Potenzreihen

**Definition 4.4.1.** Sei  $a = (a_0, a_1, \dots)$  eine Folge in  $\mathbb{K}$ . Wir setzen

$$D_a := \left\{ z \mid z \in \mathbb{K}, \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n \text{ konvergiert in } \mathbb{K} \right\};$$

diese Menge ist der naheliegende Definitionsbereich der Funktion

$$\begin{aligned} f_a : D_a &\rightarrow \mathbb{K} \\ z &\rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n = a_0 + a_1 z + a_2 z^2 + \dots, \end{aligned}$$

$f_a$  heißt die zu  $a$  gehörige Potenzreihe.

Kurz: Es ist  $f_a(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ , wo immer in  $\mathbb{K}$  sich das sinnvoll definieren lässt.

**Lemma 4.4.2.** Ist  $z \in D_a$  und  $|w| < |z|$ , so ist auch  $w \in D_a$ . Die Reihe  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n w^n$  ist sogar absolut konvergent.

**Satz 4.4.3.** Sei  $a = (a_0, a_1, \dots)$  vorgelegt. Dann gibt es zwei Möglichkeiten:

- Entweder ist  $D_a = \mathbb{K}$ , dann definieren wir die Zahl  $R_a$  durch  $R_a := +\infty$ .
- Oder es gibt ein eindeutig bestimmtes  $R_a \in [0, +\infty[$  mit

$$\{z \mid |z| < R_a\} \subset D_a \subset \{z \mid |z| \leq R_a\}.$$

$R_a$  heißt der Konvergenzradius der Potenzreihe  $f_a$ .

### Definition 4.4.4.

(i) Eine Zahl  $t \in \hat{\mathbb{R}}$  heißt ein Häufungspunkt von  $(b_n)$ , wenn  $t$  der Limes einer geeignet gewählten Teilfolge  $(b_{n_k})$  ist. Wir bezeichnen mit  $\Delta_b$  die Menge aller Häufungspunkte von  $(b_n)$ .

Beachte, dass  $\Delta_b$  nicht leer ist, denn nach Satz 3.2.6 hat jede Folge in  $\hat{\mathbb{R}}$  eine konvergente Teilfolge.

(ii) Der Limes superior von  $(b_n)$  wird als

$$\limsup b_n := \sup \Delta_b \in \hat{\mathbb{R}}$$

definiert. Möchte man hervorheben, wie die Folgenindizes heißen, schreibt man  $\limsup_{n \rightarrow \infty} b_n$ .

(iii) Der Vollständigkeit halber definieren wir noch: Der Limes inferior von  $(b_n)$  ist die Zahl

$$\liminf b_n := \inf \Delta_b \in \hat{\mathbb{R}}.$$

**Satz 4.4.5.**  $(b_n)$  sei eine reelle Folge.

(i)  $\limsup b_n$  gehört zu  $\Delta_b$ , d.h., es gibt eine Teilfolge von  $(b_n)$ , die gegen den Limes superior konvergiert.

Anders ausgedrückt:  $\limsup b_n$  ist der größte Häufungspunkt der Folge  $(b_n)$ .

(ii) Setze  $c := \limsup b_n$ , wir nehmen an, dass  $c \in \mathbb{R}$ . Dann gilt: Für jedes  $\varepsilon > 0$  gibt es nur endlich viele Indizes  $n$  mit  $b_n \geq c + \varepsilon$ , aber für unendlich viele Indizes  $n$  ist  $b_n \geq c - \varepsilon$ .

(iii) Es sei  $\limsup b_n = +\infty$ . Für jedes reelle  $R$  sind dann unendlich viele  $b_n$  größer oder gleich  $R$ .

(iv) Ist  $\limsup b_n = -\infty$ , so sind - für jedes reelle  $R$  - nur endlich viele  $b_n$  größer oder gleich  $R$ .

(v) Die vorstehenden Aussagen charakterisieren den Limes superior: Hat eine reelle Zahl  $c$  die in (ii) beschriebenen Eigenschaften, so ist  $c = \limsup b_n$ . Entsprechend gelten die Umkehrungen von (iii) und (iv).

(vi) Eine Folge  $(b_n)$  ist in  $\hat{\mathbb{R}}$  genau dann konvergent, wenn  $\limsup b_n = \liminf b_n$  gilt.

Analoge Charakterisierungen gibt es für den Limes inferior.

**Satz 4.4.6.**  $a := (a_0, a_1, \dots)$  sei eine Folge in  $\mathbb{K}$ ,  $f_a$  die zugehörige Potenzreihe und  $R_a$  deren Konvergenzradius.

(i) Es ist

$$R_a = \frac{1}{\limsup \sqrt[n]{|a_n|}};$$

wir vereinbaren dabei  $1/0 := +\infty$  und  $1/+\infty := 0$ .

(ii) Sind alle  $a_n \neq 0$  und existiert  $\lim_{n \rightarrow \infty} |a_n/a_{n+1}|$  in  $\hat{\mathbb{R}}$ , so ist

$$R_a = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right|.$$

**Lemma 4.4.7.** Es gilt:

(i)  $\sqrt[n]{n} \rightarrow 1$ .

(ii) Ist  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $\hat{\mathbb{R}}$  und  $(\alpha_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine gegen 1 konvergente reelle Folge, so ist

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \alpha_n b_n = \limsup_{n \rightarrow \infty} b_n.$$

(iii) Die Konvergenzradien der Potenzreihen  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$  und  $\sum_{n=0}^{\infty} n a_n z^{n-1}$  sind gleich.

**Satz 4.4.8.**  $f_a(z) = a_0 + a_1z + a_2z^2 + \dots$  sei eine Potenzreihe mit positivem Konvergenzradius  $R_a$ . Dann ist  $f_a$  bei allen  $z$  mit  $|z| < R_a$  (also im Innern des Konvergenzkreises) differenzierbar mit

$$f'_a(z) = a_1 + 2a_2z + 3a_3z^2 + \dots$$

Insbesondere ist  $f'_a$  ebenfalls eine Potenzreihe mit Konvergenzradius  $R_a$ , und eine mehrfache Anwendung dieses Ergebnisses zeigt, dass  $f_a$  in  $\{z \mid |z| < R_a\}$  beliebig oft differenzierbar ist.

**Korollar 4.4.9.**

- (i) Ist  $f_a(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n = a_0 + a_1z + a_2z^2 + \dots$  eine Potenzreihe mit positivem Konvergenzradius, so lassen sich die Koeffizienten  $a_0, a_1, \dots$  aus der Funktion  $z \mapsto f_a(z)$  ermitteln: Es gilt

$$a_n = \frac{f_a^{(n)}(0)}{n!}$$

für alle  $n \in \mathbb{N}$ .

- (ii) Sind  $f_a, f_b$  Potenzreihen mit positivem Konvergenzradius, so gilt: Gibt es eine Nullfolge  $(z_k)$ , so dass  $z_k \neq 0$  und  $f_a(z_k) = f_b(z_k)$  für alle  $k$  gilt, so ist  $a_n = b_n$  für alle  $n$ . (Wir setzen dabei natürlich voraus, dass alle  $f_a(z_k), f_b(z_k)$  definiert sind.) Insbesondere gilt: Ist für irgendein positives  $\varepsilon$ , das kleiner als  $R_a$  und kleiner als  $R_b$  ist,  $\sum a_n z^n = \sum b_n z^n$  für alle  $z$  mit  $|z| \leq \varepsilon$ , so ist  $a_n = b_n$  für alle  $n$ . (Identitätssatz für Potenzreihen)
- (iii)  $f_a(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$  sei eine Potenzreihe mit positivem Konvergenzradius. Dann ist  $f_a$  symmetrisch (bzw. schief-symmetrisch), genau dann, wenn  $a_1 = a_3 = \dots = 0$  (bzw.  $a_0 = a_2 = \dots = 0$ ); dabei heißt eine Funktion  $f$  symmetrisch (bzw. schief-symmetrisch) auf einer Menge  $\Delta$ , wenn  $\Delta$  eine Teilmenge des Definitionsbereichs von  $f$  ist, mit  $z \in \Delta$  stets auch  $-z \in \Delta$  gilt und die Gleichung  $f(-z) = f(z)$  (bzw.  $f(-z) = -f(z)$ ) für alle  $z \in \Delta$  erfüllt ist.

**Definition 4.4.10.** Sei  $M \subset \mathbb{K}$  und  $z_0 \in M$ ;  $M$  sei offen oder (im Fall  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ) ein Intervall. Eine beliebig oft differenzierbare Funktion  $f : M \rightarrow \mathbb{K}$  heißt bei  $z_0$  lokal in eine Potenzreihe entwickelbar, wenn es ein  $\delta > 0$  und eine Potenzreihe  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n$  gibt, so dass  $R_a > \delta$  ist und  $f$  wie folgt dargestellt werden kann:

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n \text{ für alle } z \text{ mit } |z - z_0| \leq \delta.$$

**Satz 4.4.11.** *Es sei  $]a, b[$  ein Intervall in  $\mathbb{R}$ , und eine beliebig oft differenzierbare Funktion  $f : ]a, b[ \rightarrow \mathbb{R}$  sei vorgegeben. Weiter sei  $x_0 \in ]a, b[$ .*

(i) *Falls es positive  $K$  und  $\delta$  gibt, so dass  $|f^{(n)}(\xi)| \leq K$  für alle  $n$  und alle  $\xi$  mit  $|\xi - x_0| \leq \delta$ , so ist  $f$  bei  $x_0$  lokal in eine Potenzreihe entwickelbar, für die der Konvergenzradius  $\geq \delta$  ist.*

*Kurz: Gleichmäßig beschränkte Ableitungen garantieren Entwickelbarkeit.*

(ii) *Es gebe ein  $r$ , so dass  $f^{(r)} = f$ . Dann ist  $f$  bei  $x_0$  lokal in eine Potenzreihe entwickelbar.*

(iii) *Allgemeiner gilt: Es gebe ein  $r \in \mathbb{N}$  und reelle Zahlen  $a_0, \dots, a_{r-1}$ , so dass*

$$f^{(r)} = a_0 f + a_1 f' + \dots + a_{r-1} f^{(r-1)}.$$

*Auch dann ist  $f$  lokal bei  $x_0$  in eine Potenzreihe entwickelbar.*

## 4.5 Spezielle Funktionen

**Satz 4.5.1.** *Es gibt genau eine Funktion  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit den Eigenschaften:*

- *$f$  ist differenzierbar.*
- *$f' = f$ .*
- *$f(0) = 1$ .*

*Sie ist beliebig oft differenzierbar und bei 0 in eine Potenzreihe mit unendlichem Konvergenzradius entwickelbar. Es gilt*

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

**Satz 4.5.2.** *Die nach Satz 4.5.1 eindeutig bestimmte Funktion  $f$  mit  $f' = f$  und  $f(0) = 1$  wird mit  $\exp$  (Exponentialfunktion) bezeichnet.*

**Satz 4.5.3.** *Für die Exponentialfunktion  $\exp : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  gilt:*

- (i)  *$\exp(x) \exp(-x) = 1$  für alle  $x$ .*
- (ii)  *$\exp(x) \neq 0$  für alle  $x$ .*
- (iii)  *$\exp(x) > 0$  für alle  $x$ .*
- (iv)  *$\exp(x + y) = \exp(x) \cdot \exp(y)$  für alle  $x, y$ .*
- (v)  *$\exp$  ist streng monoton steigend (und folglich injektiv), und für jedes  $y > 0$  gibt es ein  $x \in \mathbb{R}$  mit  $\exp(x) = y$  (d.h.  $\exp$  ist eine surjektive Abbildung von  $\mathbb{R}$  nach  $]0, +\infty[$ ).*  
*Damit ist  $\exp : \mathbb{R} \rightarrow ]0, +\infty[$  eine bijektive Abbildung.*



**Definition 4.5.4.** Die Umkehrabbildung zu  $\exp$  bezeichnen wir mit

$$\log : ]0, +\infty[ \rightarrow \mathbb{R}$$

(Logarithmus). Nach Definition ist also - für  $y > 0$  - die Zahl  $\log y$  das eindeutig bestimmte  $x$ , für das  $\exp(x) = y$  gilt.

**Korollar 4.5.5.** Für die Logarithmusfunktion  $\log$  gilt:

- (i)  $\log(a \cdot b) = \log(a) + \log(b)$  für alle  $a, b > 0$ .
- (ii)  $\log$  ist differenzierbar, und es gilt  $\log'(x) = 1/x$  für alle  $x > 0$ .

**Definition 4.5.6.** Es sei  $x \in \mathbb{R}$  und  $a > 0$ . Wir setzen

$$a^x := \exp(x \cdot \log a).$$

**Satz 4.5.7.** Es sei  $a > 0$ ,  $n \in \mathbb{N}$  und  $m \in \mathbb{Z}$ . Dann gilt

$$\exp\left(\frac{m}{n} \log a\right) = (\sqrt[n]{a})^m.$$

Anders ausgedrückt: Beide Definitionsmöglichkeiten für  $a^{m/n}$  führen zum gleichen Ergebnis.

**Korollar 4.5.8.** Für  $a, b > 0$  und  $x, y \in \mathbb{R}$  gilt:

- (i)  $a^{x+y} = a^x \cdot a^y$ .
- (ii)  $(ab)^x = a^x \cdot b^x$ .
- (iii) Die Funktion  $x \mapsto a^x$  ist differenzierbar, und es gilt  $(a^x)' = \log a \cdot a^x$ .
- (iv) Sei  $c \in \mathbb{R}$ . Dann ist die Funktion  $x \mapsto x^c$  differenzierbar mit  $(x^c)' = c \cdot x^{c-1}$ .
- (v) Für positives  $a$ ,  $a \neq 1$ , ist  $\log_a x$  differenzierbar. Es gilt  $(\log_a x)' = \frac{1}{x \log a}$ .

**Satz 4.5.9.**  $e$  ist irrational.

**Satz 4.5.10.** Es gibt genau eine Funktion  $s$  und genau eine Funktion  $c$ , die das folgende Problem lösen:

$$\begin{aligned} s'' + s &= 0 & , & & s(0) &= 0, & s'(0) &= 1, & \text{und} \\ c'' + c &= 0 & , & & c(0) &= 1, & c'(0) &= 0. \end{aligned}$$

Beide Funktionen sind bei 0 in eine Potenzreihe mit unendlichem Konvergenzradius entwickelbar, und für alle  $x \in \mathbb{R}$  ist

$$\begin{aligned} s(x) &= \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} \mp \dots, \\ c(x) &= \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} \pm \dots. \end{aligned}$$

**Definition 4.5.11.** Die eindeutig bestimmten Lösungen  $s$  und  $c$  des Problems aus 4.5.10 (Schwingungsdifferentialgleichung) bezeichnen wir mit  $\sin$  (Sinus) und  $\cos$  (Cosinus).

**Satz 4.5.12.** Für alle  $x, y \in \mathbb{R}$  gilt:

(i)  $\sin' x = \cos x, \cos' x = -\sin x.$

(ii)  $\sin^2 x + \cos^2 x = 1.$

(iii)  $\sin(-x) = -\sin x, \cos(-x) = \cos x.$

(iv)  $\sin(x + y) = \sin x \cos y + \cos x \sin y,$   
 $\cos(x + y) = \cos x \cos y - \sin x \sin y.$

**Satz 4.5.13.** Es gibt eine kleinste positive reelle Zahl  $c_0$  mit  $\sin c_0 = 1.$

**Definition 4.5.14.** Es sei  $c_0$  die kleinste positive Zahl mit  $c_0 = 1.$  Wir definieren  $\pi := 2c_0.$

$\pi$  hat ungefähr den Wert 3.14....

**Korollar 4.5.15.** Es gilt  $\cos(\frac{\pi}{2}) = 0$  sowie  $\cos \pi = -1, \sin \pi = 0.$  Außerdem ist für alle  $x \in \mathbb{R}:$

(i)  $\sin(\pi + x) = -\sin x, \sin(2\pi + x) = \sin x,$

(ii)  $\cos(\pi + x) = -\cos x, \cos(2\pi + x) = \cos x,$

(iii)  $\sin(\frac{\pi}{2} + x) = \cos x, \cos(\frac{\pi}{2} + x) = -\sin x.$

**Satz 4.5.16.** Zu jedem Punkt  $(a, b)$  auf dem Einheitskreis existiert genau ein  $x \in [0, 2\pi[$  mit  $a = \cos x, b = \sin x,$  d.h.

$$\forall a^2 + b^2 = 1 \exists x \in [0, 2\pi[ : a = \cos x, b = \sin x.$$

**Definition 4.5.17.** Die Tangens-Funktion  $\tan$  und die Cotangens-Funktion  $\cot$  sind definiert durch

$$\begin{aligned} \tan : \{x \mid x \in \mathbb{R}, \cos x \neq 0\} &\mapsto \mathbb{R} \\ x &\mapsto \frac{\sin x}{\cos x}, \\ \cot : \{x \mid x \in \mathbb{R}, \sin x \neq 0\} &\mapsto \mathbb{R} \\ x &\mapsto \frac{\cos x}{\sin x}. \end{aligned}$$

**Definition 4.5.18.** Wir definieren für  $z \in \mathbb{C}:$

$$\begin{aligned} \exp z &:= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!} = 1 + z + \frac{z^2}{2!} + \frac{z^3}{3!} + \dots, \\ \sin z &:= \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{z^{2n+1}}{(2n+1)!} = z - \frac{z^3}{3!} + \frac{z^5}{5!} \mp \dots, \\ \cos z &:= \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{z^{2n}}{(2n)!} = 1 - \frac{z^2}{2!} + \frac{z^4}{4!} \pm \dots. \end{aligned}$$

**Definition 4.5.19.** Es sei  $a > 0$  und  $z \in \mathbb{C}$ . Dann soll  $a^z$  durch

$$a^z := \exp(z \log a)$$

definiert sein.

**Satz 4.5.20.** Für alle  $z, w \in \mathbb{C}$  gilt:

- (i)  $\exp' z = \exp z$ ,  $\sin'' z = -\sin z$ , und  $\cos'' z = -\cos z$ , die Funktionen  $\exp$ ,  $\sin$  und  $\cos$  genügen also den Differentialgleichungen wie im Fall reeller Skalare.
- (ii)  $\exp(z + w) = \exp z \cdot \exp w$ .
- (iii)  $\exp iz = \cos z + i \sin z$  (Eulersche Formel).
- (iv)  $\exp(z + 2\pi i) = \exp z$  für jedes  $z \in \mathbb{C}$ .
- (v)  $z$  kann als  $z = |z|e^{ix}$  mit einem  $x \in [0, 2\pi[$  geschrieben werden. Ist  $z \neq 0$ , so ist dieses  $x$  eindeutig bestimmt.
- (vi) Für die Potenz im Komplexen gelten die folgenden Rechenregeln (dabei sind  $a$  und  $b$  positive Zahlen):

$$(ab)^z = a^z b^z, \quad a^z a^w = a^{z+w}.$$

**Definition 4.5.21.** Sei  $z \in \mathbb{C}$ , die nach Satz 4.5.20(v) existierende Darstellung  $z = |z|e^{ix}$  mit  $x \in [0, 2\pi[$  wird die Polardarstellung von  $z$  genannt. Dabei heißt die Zahl  $x$  das Argument von  $z$ .

**Korollar 4.5.22.** Für jedes  $z \in \mathbb{C}$  und jedes  $n \in \mathbb{N}$  gibt es ein  $w \in \mathbb{C}$  mit  $w^n = z$ .

## 4.6 Fundamentalsatz der Algebra

**Satz 4.6.1** (Fundamentalsatz der Algebra). Sei

$$P(z) = \sum_{k=0}^n a_k z^k = a_0 + a_1 z + a_2 z^2 + \cdots + a_n z^n$$

ein nicht konstantes Polynom  $n$ -ten Grades (d.h.  $n \geq 1$  und  $a_n \neq 0$ ) mit  $a_n, \dots, a_0 \in \mathbb{C}$ . Dann gibt es  $z_1, \dots, z_n \in \mathbb{C}$  mit

$$P(z) = a_n(z - z_1) \cdots (z - z_n).$$

Die  $z_1, \dots, z_n$  sind gerade die Nullstellen von  $P$ : Es ist  $P(z_j) = 0$  für  $j = 1, \dots, n$ , und ist eine Zahl  $z$  von allen  $z_j$  verschieden, so ist  $P(z) \neq 0$ .